Komut Listesi

Kategori	API	Komut		Pulse	Fonksiyonu	Uygulanabilir						Step	
		16-bit	32-bit			SS	SA	SV	ES2	SS2	SA2	16-bit	32-bit
Loop Kontrol	**00**	CJ	-	✓	Koşullu Atlama	✓	✓	✓	✓	✓	✓	3	-
	01	CALL	-	✓	Alt program Çağırma	✓	✓	✓	✓	✓	✓	3	-
	02	SRET	-	-	Alt program sonu	✓	✓	✓	✓	✓	✓	1	-
	03	IRET	-	-	Interrupt sonu	✓	✓	✓	✓	✓	✓	1	-
	04	EI	-	-	Interrupt Aktif	✓	✓	✓	✓	✓	✓	1	-
	05	DI	-	-	Interrupt Pasif	✓	✓	✓	✓	✓	✓	1	-
	06	FEND	-	-	Ana Program Sonu	✓	✓	✓	✓	✓	✓	1	-
	07	WDT	-	✓	Watchdog timer resetle	✓	✓	✓	✓	✓	✓	1	-
	08	FOR	-	-	FOR-NEXT döngü başlangıcı	✓	✓	✓	✓	✓	✓	3	-
	09	NEXT	-	-	FOR-NEXT döngü sonu	✓	✓	✓	✓	✓	✓	1	-
İletim Karşılaştırma	**10**	CMP	DCMP	✓	Karşılaştırma	✓	✓	✓	✓	✓	✓	7	13
	11	ZCP	DZCP	✓	Bölge Karşılaştırma	✓	✓	✓	✓	✓	✓	9	17
	12	MOV	DMOV	✓	Data Transfer	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	13	SMOV	-	✓	Data kaydırma	–	✓	✓	✓	✓	✓	11	-
	14	CML	DCML	✓	Komplement	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	15	BMOV	-	✓	Blok Transfer	✓	✓	✓	✓	✓	✓	7	–
	16	FMOV	DFMOV	✓	Veri doldurma	✓	✓	✓	✓	✓	✓	7	13
	17	XCH	DXCH	✓	Yer değiştirme	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	18	BCD	DBCD	✓	BIN - BCD Dönüştürme	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	19	BIN	DBIN	✓	BCD - BIN Dönüştürme	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
Dört İşlem Çalışma	**20**	ADD	DADD	✓	Toplama	✓	✓	✓	✓	✓	✓	7	13
	21	SUB	DSUB	✓	Çıkarma	✓	✓	✓	✓	✓	✓	7	13
	22	MUL	DMUL	✓	Çarpma	✓	✓	✓	✓	✓	✓	7	13
	23	DIV	DDIV	✓	Bölme	✓	✓	✓	✓	✓	✓	7	13
	24	INC	DINC	✓	Arttırma	✓	✓	✓	✓	✓	✓	3	5
	25	DEC	DDEC	✓	Azaltma	✓	✓	✓	✓	✓	✓	3	5
	26	WAND	DAND	✓	Lojik Word AND	✓	✓	✓	✓	✓	✓	7	13
	27	WOR	DOR	✓	Lojik Word OR	✓	✓	✓	✓	✓	✓	7	13
	28	WXOR	DXOR	✓	Lojik Word XOR	✓	✓	✓	✓	✓	✓	7	13
	29	NEG	DNEG	✓	2'nin Komplementi (Değilini Alma)	✓	✓	✓	✓	✓	✓	3	5
Döndürme ve Yerdeğiştirme	**30**	ROR	DROR	✓	Sağa Döndürme	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	31	ROL	DROL	✓	Sola Döndürme	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	32	RCR	DRCR	✓	Carry ile Sağa Döndürme	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	33	RCL	DRCL	✓	Carry ile Sola Döndürme	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	34	SFTR	-	✓	Sağa Bit Kaydırma	✓	✓	✓	✓	✓	✓	9	-
	35	SFTL	-	✓	Sola Bit Kaydırma	✓	✓	✓	✓	✓	✓	9	-
	36	WSFR	-	✓	Sağa Word Kaydırma	-	✓	✓	✓	✓	✓	9	-
	37	WSFL	-	✓	Sola Word Kaydırma	-	✓	✓	✓	✓	✓	9	-
	38	SFWR	-	✓	Kaydırma Register Yazma	-	✓	✓	✓	✓	✓	7	-
	39	SFRD	-	✓	Kaydırma Register Okuma	-	✓	✓	✓	✓	✓	7	-
Data İşleme	**40**	ZRST	-	✓	Bölge Reset	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	-
	41	DECO	-	✓	Kod çözme	✓	✓	✓	✓	✓	✓	7	-
	42	ENCO	-	✓	Kodlama	✓	✓	✓	✓	✓	✓	7	-
	43	SUM	DSUM	✓	Aktif bitlerin sayısı	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	44	BON	DBON	✓	Belirlenen bitin durumunu kontrol etme	✓	✓	✓	✓	✓	✓	7	13
	45	MEAN	DMEAN	✓	Ortalama Değer	✓	✓	✓	✓	✓	✓	7	13
	46	ANS	-	-	Alarm Zamanı Set	-	✓	✓	✓	✓	✓	7	-
	47	ANR	-	✓	Alarm Reset	-	✓	✓	✓	✓	✓	1	-
	48	SQR	DSQR	✓	Karekök	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	49	FLT	DFLT	✓	Noktalı Sayıya Dönüştürme	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
Yüksek Hızlı İşleme	**50**	REF	-	✓	I/O Refresh	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	-
	51	REFF	-	✓	Refresh ve Filtre Ayarlama	-	✓	✓	✓	✓	✓	3	-
	52	MTR	-	-	Matrix girişi	-	✓	✓	✓	✓	✓	9	-
	53	-	DHSCS	-	Yüksek Hızlı Sayıcı Set	✓	✓	✓	✓	✓	✓	-	13
	54	-	DHSCR	-	Yüksek Hızlı Sayıcı Reset	✓	✓	✓	✓	✓	✓	–	13

Kategori	API	Komut		Pulse	Fonksiyonu	Uygulanabilir						Step	
		16-bit	32-bit			SS	SA	SV	ES2	SS2	SA2	16-bit	32-bit
Yüksek Hızlı İşleme	**55**	-	DHSZ	-	Yüksek hızlı Bölge Karşılaştırma	-	✓	✓	✓	✓	✓	-	17
	56	SPD	-	-	Hız Algılama	✓	✓	✓	✓	✓	✓	7	-
	57	PLSY	DPLSY	-	Pulse Çıkışı	✓	✓	✓	✓	✓	✓	7	13
	58	PWM	-	-	Pulse Genişlik Modülasyonu	✓	✓	✓	✓	✓	✓	7	-
	59	PLSR	DPLSR	-	Rampalı Pulse Çıkış	✓	✓	✓	✓	✓	✓	9	17
Pratik Komutlar	**60**	IST	-	-	Başlangıç Durumu	✓	✓	✓	✓	✓	✓	7	-
	61	SER	DSER	✓	Data yığını arama	-	✓	✓	-	✓	✓	9	17
	62	ABSD	DABSD	-	Absolute Drum sıralayıcı	-	✓	✓	-	✓	✓	9	17
	63	INCD	-	-	Incremental drum sıralayıcı	-	✓	✓	-	✓	✓	9	-
	64	TTMR	-	-	Timer Öğretme	-	✓	✓	-	✓	✓	5	-
	65	STMR	-	-	Özel Timer	-	✓	✓	-	✓	✓	7	-
	66	ALT	-	✓	Durum Değiştirme	✓	✓	✓	✓	✓	✓	3	-
	67	RAMP	**DRAMP**	-	Rampalı değişken değeri	-	✓	✓	-	✓	✓	9	**17**
	68	**DTM**	-	✓	**Data dönüştürme ve transfer**	-	-	-	-	✓	✓	**9**	-
	69	SORT	**DSORT**	-	Data sıralama	-	✓	✓	-	✓	✓	11	**21**
Harici I/O Görüntüleme	**70**	TKY	DTKY	-	On tuş girişi	-	✓	✓	-	✓	✓	7	13
	71	HKY	DHKY	-	Heksadesimal tuş girişi	-	✓	✓	-	✓	✓	9	17
	72	DSW	-	-	DIP Anahtar	-	✓	✓	-	✓	✓	9	-
	73	SEGD	-	✓	7-segment display decoder	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	-
	74	SEGL	-	-	7-segment display tarama çıkışı	✓	✓	✓	✓	✓	✓	7	-
	75	ARWS	-	-	Ok yön anahtarı	-	✓	✓	-	✓	✓	9	-
	76	ASC	-	-	ASCII kod dönüştürme	-	✓	✓	-	✓	✓	11	-
	77	PR	-	-	Print (ASCII Kod Çıkışı)	-	✓	✓	-	✓	✓	5	-
Seri I/O	**78**	FROM	DFROM	✓	Özel modülden CR data okuma	✓	✓	✓	✓	✓	✓	9	17
	79	TO	DTO	✓	Özel Modül CR içine data yazma	✓	✓	✓	✓	✓	✓	9	17
	80	RS	-	-	Seri Haberleşme	✓	✓	✓	✓	✓	✓	9	-
	81	PRUN	DPRUN	✓	Paralel Çalışma	-	✓	✓	-	✓	✓	5	9
	82	ASCI	-	✓	Hex'den ASCII'ye dönüştürme	✓	✓	✓	✓	✓	✓	7	-
	83	HEX	-	✓	ASCII'den HEX'e dönüştürme	✓	✓	✓	✓	✓	✓	7	-
	84	CCD	-	✓	Kod kontrol	-	✓	✓	-	✓	✓	7	-
	85	VRRD	-	✓	Dahili Trimpot Okuma	-	✓	✓	-	✓	✓	5	-
	86	VRSC	-	✓	Dahili Trimpot Skalalı Okuma	-	✓	✓	-	✓	✓	5	-
	87	ABS	DABS	✓	Mutlak Değer	✓	✓	✓	✓	✓	✓	3	5
	88	PID	DPID	-	PID Kontrol	✓	✓	✓	✓	✓	✓	9	17
Temel Komutlar	**89**	PLS	-	-	Yükselen-kenar çıkış	✓	✓	✓	✓	✓	✓	3	-
	90	LDP	-	-	Yükselen kenar algılama çalışması	✓	✓	✓	✓	✓	✓	3	-
	91	LDF	-	-	Düşen kenar algılama çalışması	✓	✓	✓	✓	✓	✓	3	-
	92	ANDP	-	-	Yükselen-kenar seri bağlantı	✓	✓	✓	✓	✓	✓	3	-
	93	ANDF	-	-	Düşen-kenar seri bağlantı	✓	✓	✓	✓	✓	✓	3	-
	94	ORP	-	-	Yükselen-kenar paralel bağlantı	✓	✓	✓	✓	✓	✓	3	-
	95	ORF	-	-	Düşen-kenar paralel bağlantı	✓	✓	✓	✓	✓	✓	3	-
	96	TMR	-	-	16-bit Timer	✓	✓	✓	✓	✓	✓	4	-
	97	CNT	DCNT	-	16-bit / 32-bit Sayıcı	✓	✓	✓	✓	✓	✓	4	6
	98	INV	-	-	Ters çalışma	✓	✓	✓	✓	✓	✓	1	-
	99	PLF	-	-	Düşen-kenar çıkış	✓	✓	✓	✓	✓	✓	3	-
Haberleşme Komutları	**100**	MODRD	-	-	Modbus Data Okuma	✓	✓	✓	✓	✓	✓	7	-
	101	MODWR	-	-	Modbus Data Yazma	✓	✓	✓	✓	✓	✓	7	-
	102	FWD	-	-	VFD İleri çalışma	✓	✓	✓	✓	✓	✓	7	-
	103	REV	-	-	VFD geri çalışma	✓	✓	✓	✓	✓	✓	7	-
	104	STOP	-	-	VFD Stop	✓	✓	✓	✓	✓	✓	7	-
	105	RDST	-	-	VFD Durumu Okuma	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	-
	106	RSTEF	-	-	VFD Anormal reset	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	-
	107	LRC	-	✓	LRC checksum	✓	✓	✓	✓	✓	✓	7	-
	108	CRC	-	✓	CRC checksum	✓	✓	✓	✓	✓	✓	7	-
	150	MODRW	-	-	MODBUS Okuma/ Yazma	✓	✓	✓	✓	✓	✓	11	-
	206	**ASDRW**	-	-	**ASDA Servo Sürücü R/W**	-	-	-	-	✓	✓	**7**	-

Kategori	API	Komut		Pulse	Fonksiyonu	Uygulanabilir						Step	
		16-bit	32-bit			SS	SA	SV	ES2	SS2	SA2	16-bit	32-bit
Noktalı Sayı Çalışma	**110**	–	DECMP	✓	Noktalı sayı karşılaştırma	✓	✓	✓	✓	✓	✓	-	13
	111	–	DEZCP	✓	Noktalı sayı bölge karşılaştırma	✓	✓	✓	✓	✓	✓	-	17
	112	-	DMOVR	✓	Noktalı sayı data transfer	✓	✓	✓	✓	✓	✓	-	9
	116	-	DRAD	✓	Derece → Radyan	-	✓	✓	✓	✓	✓	-	9
	117	-	DDEG	✓	Radyan → Derece	-	✓	✓	✓	✓	✓	-	9
	118	-	DEBCD	✓	Noktalı sayıdan bilimsele dönüşüm	✓	✓	✓	✓	✓	✓	-	9
	119	-	DEBIN	✓	Bilimselden noktalı sayıya dönüşüm	✓	✓	✓	✓	✓	✓	-	9
	120	-	DEADD	✓	Noktalı sayı toplama	✓	✓	✓	✓	✓	✓	-	13
	121	-	DESUB	✓	Noktalı sayı çıkarma	✓	✓	✓	✓	✓	✓	-	13
	122	-	DEMUL	✓	Noktalı sayı çarpma	✓	✓	✓	✓	✓	✓	-	13
	123	-	DEDIV	✓	Noktalı sayı bölme	✓	✓	✓	✓	✓	✓	-	13
	124	-	DEXP	✓	Noktalı sayı exponansiyel(e) üst çalışma	✓	✓	✓	✓	✓	✓	-	9
	125	-	DLN	✓	Noktalı sayı doğal logaritma(ln) çalışma	✓	✓	✓	✓	✓	✓	-	9
	126	-	DLOG	✓	Noktalı logaritma çalışma	✓	✓	✓	✓	✓	✓	-	13
	127	-	DESQR	✓	Noktalı sayı karekök	✓	✓	✓	✓	✓	✓	-	9
	128	-	DPOW	✓	Noktalı sayı üst alma	✓	✓	✓	✓	✓	✓	-	13
	129	INT	DINT	✓	Noktalı Sayıdan Tamsayıya	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	130	-	DSIN	✓	Sinüs	✓	✓	✓	✓	✓	✓	-	9
	131	-	DCOS	✓	Kosinüs	✓	✓	✓	✓	✓	✓	-	9
	132	-	DTAN	✓	Tanjant	✓	✓	✓	✓	✓	✓	-	9
	133	-	DASIN	✓	Arc Sinüs	-	✓	✓	✓	✓	✓	-	9
	134	-	DACOS	✓	Arc Kosinüs	-	✓	✓	✓	✓	✓	-	9
	135	-	DATAN	✓	Arc Tanjant	-	✓	✓	✓	✓	✓	-	9
	136	-	**DSINH**	✓	**Hiperbolik Sinüs**	-	-	✓	-	-	-	-	**9**
	137	-	**DCOSH**	✓	**Hiperbolik Kosinüs**	-	-	✓	-	-	-	-	**9**
	138	-	**DTANH**	✓	**Hiperbolik Tanjant**	-	-	✓	-	-	-	-	**9**
	172	-	DADDR	✓	Noktalı sayı toplama	✓	✓	✓	✓	✓	✓	-	13
	173	-	DSUBR	✓	Noktalı sayı çıkartma	✓	✓	✓	✓	✓	✓	-	13
	174	-	DMULR	✓	Noktalı sayı çarpma	✓	✓	✓	✓	✓	✓	-	13
	175	-	DDIVR	✓	Noktalı sayı bölme	✓	✓	✓	✓	✓	✓	-	13
İlave Komutlar	**143**	DELAY	-	✓	Gecikme	-	✓	✓	✓	✓	✓	3	-
	144	GPWM	-	-	Genel PWM çıkış	-	✓	✓	✓	✓	✓	7	-
	145	**FTC**	-	-	**Fuzzy sıcaklık kontrol**	-	✓	✓	-	-	-	**9**	-
	146	**CVM**	-	-	**Valf Kontrol**	-	-	✓	-	-	-	**7**	-
	147	SWAP	DSWAP	✓	Byte değiştir	✓	✓	✓	✓	✓	✓	3	5
	148	**MEMR**	**DMEMR**	✓	**File Register okuma**	-	✓	✓	-	-	-	**7**	**13**
	149	**MEMW**	**DMEMW**	✓	**File Register yazma**	-	✓	✓	-	-	-	**7**	**13**
	109	**SWRD**	-	✓	**Digital anahtar okuma**	-	-	✓	-	-	-	**3**	-
	151	**PWD**	-	-	**Giriş pulse genişliği algılama**	-	-	✓	-	-	-	**5**	-
	152	**RTMU**	-	-	**I interrupt çalışma zamanını ölçme başlatma**	-	-	✓	-	-	-	**5**	-
	153	**RTMD**	-	-	**I interrupt çalışma zamanını ölçme bitirme**	-	-	✓	-	-	-	**3**	-
	154	RAND	**DRAND**	✓	Rasgele sayı üreteci	-	✓	✓	-	✓	✓	7	**13**
	196	**HST**	-	✓	**Yüksek hızlı Timer**	-	-	✓	-	-	-	**3**	–
	168	**MVM**	**DMVM**	✓	**Belirlenen bitleri Maskeleme ve Birleştirme**	-	-	-	✓	✓	✓	**7**	**13**
	176	**MMOV**	-	✓	**16-bit→32-bit Dönüştürme**	-	-	-	✓	✓	✓	**5**	-
	177	**GPS**	-	-	**GPS data alma**	-	-	-	✓	✓	✓	**5**	-
	178	-	**DSPA**	-	**Solar Hücre Pozisyonlama**	-	-	-	✓	✓	✓	-	**9**
	179	**WSUM**	**DWSUM**	✓	**Çoklu aygıtların toplamı**	-	-	-	✓	✓	✓	**7**	**13**
	202	SCAL	-	✓	Eğim Oranlı skalandırma hesaplama	✓	✓	✓	✓	✓	✓	9	-
	203	SCLP	**DSCALP**	✓	Parametre oranlı skalandırma hesaplama	✓	✓	✓	✓	✓	✓	9	**13**
	205	**CMPT**	-	✓	**Tablo karşılaştırma**	-	-	-	✓	✓	✓	**9**	-
	207	**CSFO**	-	-	**Hız yakalama ve oranlı çıkış**	-	-	-	✓	✓	✓	**7**	-

Kategori	API	Komut		Pulse	Fonksiyonu	Uygulanabilir						Step	
		16-bit	32-bit			SS	SA	SV	ES2	SS2	SA2	16-bit	32-bit
Pozisyonlama Kontrol	**155**	-	DABSR	-	Absolute pozisyon okuma	-	✓	✓	✓	✓	✓	7	13
	156	**ZRN**	DZRN	-	Sıfır(home) dönüş	-	-	✓	✓	✓	✓	**9**	17
	157	**PLSV**	DPLSV	-	Ayarlanabilir hız pulse çıkışı	-	-	✓	✓	✓	✓	**7**	13
	158	**DRVI**	DDRVI	-	Relative Pozisyon Kontrol	-	-	✓	✓	✓	✓	**9**	17
	159	**DRVA**	DDRVA	-	Absolute Pozisyon Kontrol	-	-	✓	✓	✓	✓	**9**	17
	191	-	DPPMR	-	2-Eksen Relative Noktadan Noktaya Hareket	-	-	✓	✓	-	✓	-	17
	192	-	DPPMA	-	2-Eksen Absolute Noktadan Noktaya Hareket	-	-	✓	✓	-	✓	-	17
	193	-	DCIMR	-	2-Eksen Relative Pozisyon Dairesel Interpolasyon	-	-	✓	✓	-	✓	-	17
	194	-	DCIMA	-	2-Eksen Absolute Pozisyon Dairesel Interpolasyon	-	-	✓	✓	-	✓	-	17
	195	-	DPTPO	-	Tek-eksen tablo ile pulse çıkışı	-	-	✓	✓	-	✓	-	13
	197	-	DCLLM	-	Kapalı çevrim pozisyon kontrol	-	-	✓	✓	✓	✓	-	17
	198	-	**DVSPO**	-	**Değişken hız pulse çıkışı**	-	-	-	✓	✓	✓	-	**17**
	199	-	**DICF**	✓	**Aniden frekans değiştirme**	-	-	-	✓	✓	✓	-	**13**
Gerçek Zaman Takvim	**160**	TCMP	-	✓	Zaman karşılaştırma	-	✓	✓	✓	✓	✓	11	-
	161	TZCP	-	✓	Zaman bölge karşılaştırma	-	✓	✓	✓	✓	✓	9	-
	162	TADD	-	✓	Zaman ekleme	-	✓	✓	✓	✓	✓	7	-
	163	TSUB	-	✓	Zaman çıkarma	-	✓	✓	✓	✓	✓	7	-
	166	TRD	-	✓	Zaman okuma	-	✓	✓	✓	✓	✓	3	-
	167	TWR	-	✓	Zaman yazma	-	✓	✓	✓	✓	✓	3	-
	169	HOUR	DHOUR	-	Saat metre	-	✓	✓	✓	✓	✓	7	13
Gray Kodu	**170**	GRY	DGRY	✓	BIN → Gray Kodu	-	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	171	GBIN	DGBIN	✓	Gray Kodu → BIN	-	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
Matrix Çalışma	**180**	MAND	-	✓	Matrix 'AND'	-	✓	✓	✓	✓	✓	9	-
	181	MOR	-	✓	Matrix 'OR'	-	✓	✓	✓	✓	✓	9	-
	182	MXOR	-	✓	Matrix 'XOR'	-	✓	✓	✓	✓	✓	9	-
	183	MXNR	-	✓	Matrix 'XNR'	-	✓	✓	✓	✓	✓	9	-
	184	MINV	-	✓	Matrix tersleme	-	✓	✓	✓	✓	✓	7	-
	185	MCMP	-	✓	Matrix karşılaştırma	-	✓	✓	✓	✓	✓	9	-
	186	MBRD	-	✓	Matrix bit okuma	-	✓	✓	✓	✓	✓	7	-
	187	MBWR	-	✓	Matrix bit yazma	-	✓	✓	✓	✓	✓	7	-
	188	MBS	-	✓	Matrix bit kaydırma	-	✓	✓	✓	✓	✓	7	-
	189	MBR	-	✓	Matrix bit döndürme	-	✓	✓	✓	✓	✓	7	-
	190	MBC	-	✓	Matrix bit durumu sayma	-	✓	✓	✓	✓	✓	7	-
Kontak Tip Lojik Çalışma	**215**	LD&	DLD&	-	S_1 & S_2	-	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	216	LD|	DLD|	-	S_1 | S_2	-	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	217	LD^	DLD^	-	S_1 ^ S_2	-	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	218	AND&	DAND&	-	S_1 & S_2	-	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	219	AND|	DAND|	-	S_1 | S_2	-	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	220	AND^	DAND^	-	S_1 ^ S_2	-	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	221	OR&	DOR&	-	S_1 & S_2	-	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	222	OR|	DOR|	-	S_1 | S_2	-	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	223	OR^	DOR^	-	S_1 ^ S_2	-	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
Kontak Tip Karşılaştırma Komutu	**224**	LD=	DLD=	-	$S_1 = S_2$	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	225	LD>	DLD>	-	$S_1 > S_2$	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	226	LD<	DLD<	-	$S_1 < S_2$	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	228	LD<>	DLD<>	-	$S_1 \neq S_2$	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	229	LD<=	DLD<=	-	$S_1 \leqq S_2$	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	230	LD>=	DLD>=	-	$S_1 \geqq S_2$	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	232	AND=	DAND=	-	$S_1 = S_2$	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	233	AND>	DAND>	-	$S_1 > S_2$	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	234	AND<	DAND<	-	$S_1 < S_2$	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	236	AND<>	DAND<>	-	$S_1 \neq S_2$	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	237	AND<=	DAND<=	-	$S_1 \leqq S_2$	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	9

Kategori	API	Komut		Pulse	Fonksiyonu	Uygulanabilir						Step	
		16-bit	32-bit			SS	SA	SV	ES2	SS2	SA2	16-bit	32-bit
Kontak Tip Karşılaştırma Komutu	**238**	AND>=	DAND>=	-	$S_1 \geqq S_2$	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	240	OR=	DOR=	-	$S_1 = S_2$	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	241	OR>	DOR>	-	$S_1 > S_2$	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	242	OR<	DOR<	-	$S_1 < S_2$	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	244	OR<>	DOR<>	-	$S_1 \neq S_2$	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	245	OR<=	DOR<=	-	$S_1 \leqq S_2$	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
	246	OR>=	DOR>=	-	$S_1 \geqq S_2$	✓	✓	✓	✓	✓	✓	5	9
Özel Bit Kontrol	**266**	**BOUT**	**DBOUT**	-	**Word'ün belirlenen bit çıkışı**	-	-	-	✓	✓	✓	**5**	**9**
	267	**BSET**	**DBSET**	-	**Word'ün belirlenen bitini ON yapma**	-	-	-	✓	✓	✓	**5**	**9**
	268	**BRST**	**DBRST**	-	**Word'ün belirlenen bitini resetleme**	-	-	-	✓	✓	✓	**5**	**9**
	269	**BLD**	**DBLD**	-	**Belirtilen bit ile NA Kontak yükleme**	-	-	-	✓	✓	✓	**5**	**9**
	270	**BLDI**	**DBLDI**	-	**Belirtilen bit ile NK Kontak yükleme**	-	-	-	✓	✓	✓	**5**	**9**
	271	**BAND**	**DBAND**	-	**Belirtilen bit ile seri NA Kontak bağlantısı**	-	-	-	✓	✓	✓	**5**	**9**
	272	**BANI**	**DBANI**	-	**Belirtilen bit ile seri NK Kontak bağlantısı**	-	-	-	✓	✓	✓	**5**	**9**
	273	**BOR**	**DBOR**	-	**Belirtilen bit ile paralel NO Kontak bağlantısı**	-	-	-	✓	✓	✓	**5**	**9**
	274	**BORI**	**DBORI**	-	**Belirtilen bit ile paralel NK Kontak bağlantısı**	-	-	-	✓	✓	✓	**5**	**9**
Noktalı Sayı Kontak Tip Karşılaştırma	**275**	-	**FLD=**	-	$S_1 = S_2$	-	-	-	✓	✓	✓	-	**9**
	276	-	**FLD>**	-	$S_1 > S_2$	-	-	-	✓	✓	✓	-	**9**
	277	-	**FLD<**	-	$S_1 < S_2$	-	-	-	✓	✓	✓	-	**9**
	278	-	**FLD<>**	-	$S_1 \neq S_2$	-	-	-	✓	✓	✓	-	**9**
	279	-	**FLD<=**	-	$S_1 \leqq S_2$	-	-	-	✓	✓	✓	-	**9**
	280	-	**FLD>=**	-	$S_1 \geqq S_2$	-	-	-	✓	✓	✓	-	**9**
	281	-	**FAND=**	-	$S_1 = S_2$	-	-	-	✓	✓	✓	-	**9**
	282	-	**FAND>**	-	$S_1 > S_2$	-	-	-	✓	✓	✓	-	**9**
	283	-	**FAND<**	-	$S_1 < S_2$	-	-	-	✓	✓	✓	-	**9**
	284	-	**FAND<>**	-	$S_1 \neq S_2$	-	-	-	✓	✓	✓	-	**9**
	285	-	**FAND<=**	-	$S_1 \leqq S_2$	-	-	-	✓	✓	✓	-	**9**
	286	-	**FAND>=**	-	$S_1 \geqq S_2$	-	-	-	✓	✓	✓	-	**9**
	287	-	**FOR=**	-	$S_1 = S_2$	-	-	-	✓	✓	✓	-	**9**
	288	-	**FOR>**	-	$S_1 > S_2$	-	-	-	✓	✓	✓	-	**9**
	289	-	**FOR<**	-	$S_1 < S_2$	-	-	-	✓	✓	✓	-	**9**
	290	-	**FOR<>**	-	$S_1 \neq S_2$	-	-	-	✓	✓	✓	-	**9**
	291	-	**FOR<=**	-	$S_1 \leqq S_2$	-	-	-	✓	✓	✓	-	**9**
	292	-	**FOR>=**	-	$S_1 \geqq S_2$	-	-	-	✓	✓	✓	-	**9**

Note:

1. Uygulanabilir modeller, SS serisi ES/EX/SS içerir; SA serisi SA/SX/SC içerir; SV serisi EH/EH2/SV içerir, ES2 serisi ES2/EX2 içerir, SA2 serisi SA2/SX2 içerir.
2. ES/EX/SS serisi MPU pulse çalışma tipi komutları desteklemez. (P ile biten ve bir kez çalışan komutlar).
3. **MAVİ** renkler ile belirtilen komutlar sadece Birinci nesil MPU'larda (ES/SS/SA/SX/SV) destekler, **RED** renkler ile belirtilen komutlar sadece İkinci nesil MPU'larda (ES2/SS2/SA2/SX2/SV2) destekler.