1 Fonksiyon Tablosu

Bu bölüm S100 serisi invertör için tüm fonksiyon ayarlarını listeler. Aşağıdaki referanslara göre gerekli parametreleri ayarlayın. Bir dizi değeri giriş aralığın dışında ise , aşağıdaki mesajlar klavyede görüntülenir. Bu durumlarda , invertör [ENT] tuşu ile çalışmayacaktır.

- Ayrılmamış ayar değeri: **rd**
- Ayar değeri tekrarlama (çok fonksiyonlu giriş, PID referans, PID geri besleme ilişkisi): **OL**
- Izin verilmeyen ayar değeri (seçili değer, V2, I2): **no**

1.1 Çalışma Grubu

Çalışma grubu sadece temel tuş takımı modunda kullanılır. LCD tuş takımında birşey görüntülenmez. LCD tuş takımı bağlıysa , ilgili fonksiyonları Sürücü (DRV) grubunda bulunacaktır .

SL: sensörsüz vektör kontrol (dr.09)
*__O/X__: yazma etkin çalışma sırasında, **7/L/A**: Tuş takımı/LCD tuş takımı/Ortak

Code	Comm. Address	Name	Keypad Display	Setting Range		Initial Value	Property*	V/F	SL
	0h1F00	Hedef frekans	0.00	0-Maximum frequency(Hz)		0.00	O/7	O	O
-	0h1F01	Hızlanma zamanı	ACC	0.0-600.0(s)		20.0	O/7	O	O
-	0h1F02	Yavaşlama zamanı	dEC	0.0-600.0(s)		30.0	O/7	O	O
-	0h1F03	Çalışma komut yöntemi	drv	0	Keypad	1: Fx/Rx-1	X/7	O	O
				1	Fx/Rx-1				
				2	Fx/Rx-2				
				3	Int 485				
				4	Field Bus[1]				
-	0h1F04	Frekans ayar seçimi	Frq	0	Keypad-1	0: Keypad-1	X/7	O	O
				1	Keypad-2				
				2	V1				
				4	V2				
				5	I2				
				6	Int 485				
				8	Field Bus				
				12	Pulse				
-	0h1F05	Çoklu_adım hız frekansı 1	St1	0.00-Maximum frequency(Hz)		10.00	O/7	O	O
-	0h1F06	Çoklu_adım hız frekansı 2	St2	0.00-Maximum frequency(Hz)		20.00	O/7	O	O
-	0h1F07	Çoklu_adım hız frekansı 3	St3	0.00-Maximum frequency(Hz)		30.00	O/7	O	O
-	0h1F08	Çıkış akımı	CUr				-/7	O	O
-	0h1F09	Dakikadaki motor devri	Rpm				-/7	O	O

1 Seçenekler tablosu kullanım klavuzunda ayrı olarak verilmektedir.

mübendislik Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

-	0h1F0A	Inverter doğru akım gerilim	dCL	-	-	-/7	O	O
-	0h1F0B	Inverter çıkış gerilimi	vOL			-/7	O	O
-	0h1F0C	Hata türünü gösterir	nOn			-/7	O	O
-	0h1F0D	Dönüş yönü seçimi	drC	F Forward run r Reverse run	F	O/7	O	O

1.2 Sürücü Grubu (PAR→dr)

Ilgili kod seçildiğinde aşağıda ki tabloda gri seçili yerler görüntülenir.

SL: sensörsüz vektör kontrol (dr.09)
*__O/X__: yazma etkin çalışma sırasında, **7/L/A**: Tuş takımı/LCD tuş takımı/Ortak

Code	Comm. Address	Name	LCD Display	Setting Range	Initial value	Property *	V/F	SL
00	-	Atlama kodu	Jump Code	1-99	9	O/A	O	O
01[2]	0h1101	Hedef frekans	Cmd Frequency	Start frequency - Maximum frequency(Hz)	0.00	O/L	O	O
02	0h1102	Tork komutu	Cmd Torque	-180~180[%]	0.0	O/A	X	O
03[2]	0h1103	Hızlanma zamanı	Acc Time	0.0-600.0(s)	20.0	O/L	O	O
04[2]	0h1104	Yavaşlama zamanı	Dec Time	0.0-600.0(s)	30.0	O/L	O	O
06[2]	0h1106	Çalışma komut ayarı	Cmd Source	0 Keypad 1 Fx/Rx-1 2 Fx/Rx-2 3 Int 485 4 Field Bus 5 UserSeqLink	1: Fx/Rx-1	X/L	O	O
07[2]	0h1107	Frekans referans seçimi	Freq Ref Src	0 Keypad-1 1 Keypad-2 2 V1 4 V2 5 I2 6 Int 485 8 Field Bus 9 UserSeqLink 12 Pulse	0: Keypad-1	X/L	O	O
08	0h1108	Tork referans seçimi	Trq Ref Src	0 Keypad-1 1 Keypad-2 2 V1 4 V2 5 I2 6 Int 485 8 FieldBus 9 UserSeqLink 12 Pulse	0: Keypad-1	X/A	X	O
09	0h1109	Kontrol modu	Control Mode	0 V/F 2 Slip Compen 4 IM Sensorless	0: V/F	X/A	O	O
10	0h110A	Tork kontrolü	Torque Control	0 No 1 Yes	0: No	X/A	X	O

2 LCD keypad kullanıldığı zaman görüntülenir.

11	0h110B	Jog frekansı	Jog Frequency	0.00, Start frequency-Maximum frequency(Hz)	10.00	O/A	O	O
12	0h110C	Jog çalışma hızlanma zamanı	Jog Acc Time	0.0-600.0(s)	20.0	O/A	O	O
13	0h110D	Jog çalışma yavaşlama zamanı	Jog Dec Time	0.0-600.0(s)	30.0	O/A	O	O
14	0h110E	Motor gücü	Motor Capacity	0: 0.2kW, 1: 0.4kW 2: 0.75kW, 3: 1.1kW 4: 1.5kW, 5: 2.2kW 6: 3.0kW, 7: 3.7kW 8: 4.0kW, 9: 5.5kW 10: 7.5kW, 11: 11.0kW 12: 15.0kW, 13: 18.5kW 14: 22.0kW, 15: 30.0kW	Varies by Motor capacity	X/A	O	O
15	0h110F	Tork arttırma seçimi	Torque Boost	0 Manual 1 Auto1 2 Auto2	0: Manual	X/A	O	X
16[3]	0h1110	Ileri tork arttırma	Fwd Boost	0.0-15.0(%)	2.0	X/A	O	X
17[3]	0h1111	Geri tork arttırma	Rev Boost	0.0-15.0(%)	2.0	X/A	O	X
18	0h1112	Temel frekans	Base Freq	30.00-400.00(Hz)	60.00	X/A	O	O
19	0h1113	Başlama frekansı	Start Freq	0.01-10.00(Hz)	0.50	X/A	O	O
20	0h1114	Maksimum frekans	Max Freq	40.00-400.00(Hz)[V/F, Slip Compen] 40.00-120.00(Hz)[IM Sensorless]	60.00	X/A	O	O
21	0h1115	Hız birimi seçimi	Hz/Rpm Sel	0 Hz Display 1 Rpm Display	0:Hz Display	O/L	O	O
22[4]	0h1116	(+)tork kazancı	(+)Trq Gain	50.0 ~ 150.0[%]	100.0	O/A	X	O
23[4]	0h1117	(-)tork kazancı	(-)Trq Gain	50.0 ~ 150.0[%]	100.0	O/A	X	O
24[4]	0h1118	(-)tork kazancı 0	(-)Trq Gain0	50.0 ~ 150.0[%]	80.0	O/A	X	O
25[4]	0h1119	(-)Tork offset	(-)Trq Offset	0.0 ~ 100.0[%]	40.0	O/A	X	O
80[5]	0h1150	Güç girişi aralığı seçimi	-	Select ranges inverter displays at power input 0 Run frequency 1 Acceleration time 2 Deceleration time 3 Command source 4 Frequency reference source 5 Multi-step speed frequency1	0: run frequency	O/7	O	O

3 dr.15 0(Manual) ya da 2(Auto2) olarak ayarlandığında görüntülenir.

4 dr.10 1 (YES) olarak ayarlandığında görüntülenir.

5 LCD tuş takımı kullanıldığında görüntülenmez

				6	Multi-step speed frequency2				
				7	Multi-step speed frequency3				
				8	Output current				
				9	Motor RPM				
				10	Inverter DC voltage				
				11	User select signal (dr.81)				
				12	Currently out of order				
				13	Select run direction				
				14	output current2				
				15	Motor RPM2				
				16	Inverter DC voltage2				
				17	User select signal2 (dr.81)				
81[5]	0h1151	Monitor kodu seçimi	-	Monitors user selected code		0: output voltage	O/7	O	O
				0	Output voltage(V)				
				1	Output electric power(kW)				
				2	Torque(kgf · m)				
89[5]	0h03E3	Ekran değiştirme	-	0	View All	0: View All	O/7	O	O
				1	View Changed				
90[5]	0h115A	[ESC] tuş fonksiyonu	-	0	Move to initial position	0: None	X/7	O	O
				1	JOG Key				
				2	Local/Remote				
91	0h115B	Parametre kopyalama ünitesi	SmartCopy	0	None	0:None	X/A	O	O
				1	SmartDownload				
				3	SmartUpLoad				
93[5]	0h115D	Parametre başlatma	-	0	No	0:No	X/7	O	O
				1	All Grp				
				2	dr Grp				
				3	bA Grp				
				4	Ad Grp				
				5	Cn Grp				
				6	In Grp				
				7	OU Grp				
				8	CM Grp				
				9	AP Grp				
				12	Pr Grp				
				13	M2 Grp				
				16	run Grp				
94[5]	0h115E	Şifre kaydetme		0-9999			O/7	O	O
95[5]	0h115F	Parametre kilit ayarları		0-9999			O/7	O	O
97[5]	0h1161	Yazılım versiyon	-				-/7	O	O
98	0h1162	Görüntü I/O kartı versiyonu	IO S/W Ver				-/A	O	O
99	0h1163	Görüntü I/O kartı H/W versiyonu	IO H/W Ver	0	Multiple IO	Standard IO	-/A	O	O
				1	Standard IO				
				2	Standard IO (M)				

1.3 Temel Fonksiyon Grubu (PAR→bA)

Ilgili kod seçildiğinde aşağıda ki tabloda gri seçili yerler görüntülenir.

SL: sensörsüz vektör kontrol (dr.09)
*__O/X__: yazma etkin çalışma sırasında, **7/L/A**: Tuş takımı/LCD tuş takımı/Ortak

Code	Comm. Address	Name	LCD Display	Setting Range		Initial Value	Property*	V/F	SL
00	-	Atlama Kodu	Jump Code	1-99		20	O	O	O
01	0h1201	Yardımcı Referans Ayar Seçimi	Aux Ref Src	0	None	0:None	X/A	O	O
				1	V1				
				3	V2				
				4	I2				
				6	Pulse				
02[6]	0h1202	Yardımcı Komut Hesaplama Tipi	Aux Calc Type	0	M+(G*A)	0: M+ (GA)	X/A	O	O
				1	Mx (G*A)				
				2	M/(G*A)				
				3	M+[M*(G*A)]				
				4	M+G*2(A-50%)				
				5	Mx[G*2(A-50%)				
				6	M/[G*2(A-50%)]				
				7	M+M*G*2(A-50%)				
03[6]	0h1203	Yardımcı ref kazancı	Aux Ref Gain	-200.0-200.0(%)		100.0	O/A	O	O
04	0h1204	2. çalışma komut seçimi	Cmd 2nd Src	0	Keypad	1: Fx/Rx-1	X/A	O	O
				1	Fx/Rx-1				
				2	Fx/Rx-2				
				3	Int 485				
				4	FieldBus				
05	0h1205	2.frekans ayar seçimi	Freq 2nd Src	0	Keypad-1	0: Keypad -1	O/A	O	O
				1	Keypad-2				
				2	V1				
				4	V2				
				5	I2				
				6	Int 485				
				8	FieldBus				
				9	UserSeqLink				
				12	Pulse				
06	0h1206	2. tork komutu seçimi	Trq 2nd Src	0	Keypad-1	0: Keypad -1	O	X	O
				1	Keypad-2				
				2	V1				
				4	V2				
				5	I2				
				6	Int 485				
				8	FieldBus				
				9	UserSeqLink				
				12	Pulse				

6 bA.01 0 (None)a ayarlanırsa görünür.

m e n d i s l i k
Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

07	0h1207	V/F tipi	V/F Pattern	0	Linear	0: Linear	X/A	O	X
				1	Square				
				2	User V/F				
				3	Square 2				
08	0h1208	Hızlanma yavaşlama standart frekansı	Ramp T Mode	0	Max Freq	0: Max Freq	X/A	O	O
				1	Delta Freq				
09	0h1209	Zaman birim ayarı	Time Scale	0	0.01 sec	1:0.1 sec	X/A	O	O
				1	0.1 sec				
				2	1 sec				
10	0h120A	Giriş güç frekansı	60/50 Hz Sel	0	60Hz	0:60Hz	X/A	O	O
				1	50Hz				
11	0h120B	Motor kutup numarası	Pole Number	2-48		Dependent on motor setting	X/A	O	O
12	0h120C	Nominal kayma hızı	Rated Slip	0-3000(Rpm)			X/A	O	O
13	0h120D	Motor nominal akımı	Rated Curr	1.0-1000.0(A)			X/A	O	O
14	0h120E	Motor yüksüz akımı	Noload Curr	0.0-1000.0(A)			X/A	O	O
15	0h120F	Motor nominal gerilimi	Rated Volt	170-480(V)		0	X/A	O	O
16	0h1210	Motor verimliliği	Efficiency	70-100(%)		Dependent on motor setting	X/A	O	O
17	0h1211	Yük atalet oranı	Inertia Rate	0-8			X/A	O	O
18	0h1212	Güç gösterge katsayısı	Trim Power %	70-130(%)			O/A	O	O
19	0h1213	Giriş güç gerilimi	AC Input Volt	170-480V		220/380 V	O/A	O	O
20	-	Otomatik ayarlama	Auto Tuning	0	None	0:None	X/A	X	O
				1	All (Rotation type)				
				2	ALL (Static type)				
				3	Rs+Lsigma (Rotation type)				
				6	Tr (Static type)				
21	-	Statör direnci	Rs	Dependent on motor setting		Dependent on motor setting	X/A	X	O
22	-	Kaçak indüktans	Lsigma				X/A	X	O
23	-	Statör indüktans	Ls				X/A	X	O
24[7]	-	Rotor zaman sabitii	Tr	25-5000(ms)		-	X/A	X	O
25[7]	-	Stator indüktans ölçeği	Ls Scale	50 ~ 150[%]		100	X/A	X	O
26[7]	-	Rotor zaman sabiti ölçeği	Tr Scale	50 ~ 150[%]		100	X/A	X	O
31[7]		Yenilenme indüktansı ölçeği	Ls Regen Scale	70 ~ 100[%]		80	X/A	X	O
41[8]	0h1229	Kullanıcı frekansı 1	User Freq 1	0.00-Maximum frequency(Hz)		15.00	X/A	O	X
42[8]	0h122A	Kullanıcı gerilimi 1	User Volt 1	0-100(%)		25	X/A	O	X
43[8]	0h122B	Kullanıcı frekansı 2	User Freq 2	0.00-0.00- Maximum frequency(Hz)		30.00	X/A	O	X
44[8]	0h122C	Kullanıcı gerilimi 1	User Volt 2	0-100(%)		50	X/A	O	X
45[8]	0h122D	Kullanıcı frekansı 3	User Freq 3	0.00-Maximum frequency(Hz)		45.00	X/A	O	X
46[8]	0h122E	Kullanıcı gerilimi 1	User Volt 3	0-100(%)		75	X/A	O	X
47[8]	0h122F	Kullanıcı frekansı 4	User Freq 4	0.00-Maximum frequency(Hz)		Maximum frequency	X/A	O	X
48[8]	0h1230	Kullanıcı gerilimi 1	User Volt 4	0-100(%)		100	X/A	O	X
50[9]	0h1232	Çoklu-adım hız	Step Freq-1	0.00-Maximum frequency(Hz)		10.00	O/L	O	O

7 dr.09 4(IM Sensorless)e ayarlandığı zaman görüntülenir.

8 bA.07 ya da M2.25 2 (User V/F)ye ayarlandığında görüntülenir.

		frekansı 1						
51[9]	0h1233	Çoklu-adım hız frekansı 2	Step Freq-2	0.00-Maximum frequency(Hz)	20.00	O/L	O	O
52[9]	0h1234	Çoklu-adım hız frekansı 3	Step Freq-3	0.00-Maximum frequency(Hz)	30.00	O/L	O	O
53[10]	0h1235	Çoklu-adım hız frekansı 4	Step Freq-4	0.00-Maximum frequency(Hz)	40.00	O/A	O	O
54[10]	0h1236	Çoklu-adım hız frekansı 5	Step Freq-5	0.00-Maximum frequency(Hz)	50.00	O/A	O	O
55[10]	0h1237	Çoklu-adım hız frekansı 6	Step Freq-6	0.00-Maximum frequency(Hz)	Maximum frequency	O/A	O	O
56[10]	0h1238	Çoklu-adım hız frekansı 7	Step Freq-7	0.00-Maximum frequency(Hz)	Maximum frequency	O/A	O	O
70	0h1246	Çoklu-adım hızlanma zamanı 1	Acc Time-1	0.0-600.0(s)	20.0	O/A	O	O
71	0h1247	Çoklu-adım yavaşlama zamanı 1	Dec Time-1	0.0-600.0(s)	20.0	O/A	O	O
72[11]	0h1248	Çoklu-adım hızlanma zamanı 2	Acc Time-2	0.0-600.0(s)	30.0	O/A	O	O
73[11]	0h1249	Çoklu-adım yavaşlama zamanı 2	Dec Time-2	0.0-600.0(s)	30.0	O/A	O	O
74[11]	0h124A	Çoklu-adım hızlanma zamanı 3	Acc Time-3	0.0-600.0(s)	40.0	O/A	O	O
75[11]	0h124B	Çoklu-adım yavaşlama zamanı 3	Dec Time-3	0.0-600.0(s)	40.0	O/A	O	O
76[11]	0h124C	Çoklu-adım hızlanma zamanı 4	Acc Time-4	0.0-600.0(s)	50.0	O/A	O	O
77[11]	0h124D	Çoklu-adım yavaşlama zamanı 4	Dec Time-4	0.0-600.0(s)	50.0	O/A	O	O
78[11]	0h124E	Çoklu-adım hızlanma zamanı 5	Acc Time-5	0.0-600.0(s)	40.0	O/A	O	O
79[11]	0h124F	Çoklu-adım yavaşlama zamanı 5	Dec Time-5	0.0-600.0(s)	40.0	O/A	O	O
80[11]	0h1250	Çoklu-adım hızlanma zamanı 6	Acc Time-6	0.0-600.0(s)	30.0	O/A	O	O
81[11]	0h1251	Çoklu-adım yavaşlama zamanı 6	Dec Time-6	0.0-600.0(s)	30.0	O/A	O	O
82[11]	0h1252	Çoklu-adım hızlanma zamanı 7	Acc Time-7	0.0-600.0(s)	20.0	O/A	O	O
83[11]	0h1253	Çoklu-adım yavaşlama zamanı 7	Dec Time-7	0.0-600.0(s)	20.0	O/A	O	O

9 LCD tuş takımı kullanıldığında görüntülenir.

10In.65-71 den biri Speed–L/M/H'ye ayarlandığında görüntülenir.
11In.65-71 den biri Xcel–L/M/H'ye ayarlandığında görüntülenir.

1.4 Genişletilmiş Fonksiyon Grubu (PAR→Ad)

Ilgili kod seçildiğinde aşağıda ki tabloda gri seçili yerler görüntülenir.

SL: sensörsüz vektör kontrol (dr.09)
*__O/X__: yazma etkin çalışma sırasında, **7/L/A**: Tuş takımı/LCD tuş takımı/Ortak

Code	Comm. Address	Name	LCD Display	Setting Range	Initial Value	Property*	V/F	SL
00	-	Atlama kodu	Jump Code	1-99	24	O/A	O	O
01	0h1301	Hızlanma şablonu	Acc Pattern	0 Linear	0: Linear	X/A	O	O
02	0h1302	Yavaşlama şablonu	Dec Pattern	1 S-curve		X/A	O	O
03[12]	0h1303	S hızlanma başlangıç eğimi	Acc S Start	1-100(%)	40	X/A	O	O
04[12]	0h1304	S hızlanma son eğimi	Acc S End	1-100(%)	40	X/A	O	O
05[13]	0h1305	S yavaşlama başlangıç eğimi	Dec S Start	1-100(%)	40	X/A	O	O
06[13]	0h1306	Syavaşlama son eğimi	Dec S End	1-100(%)	40	X/A	O	O
07	0h1307	Başlama yöntemi	Start Mode	0 Acc 1 DC-Start	0:Acc	X/A	O	O
08	0h1308	Durma yöntemi	Stop Mode	0 Dec 1 DC-Brake 2 Free-Run 4 Power Braking	0:Dec	X/A	O	O
09	0h1309	Dönüş engelleme yön seçimi	Run Prevent	0 None 1 Forward Prev 2 Reverse Prev	0: None	X/A	O	O
10	0h130A	Güç giriş başlangıç	Power-on Run	0 No 1 Yes	0:No	O/A	O	O
12[14]	0h130C	Başlangıç DC frenleme zamanı	DC-Start Time	0.00-60.00(s)	0.00	X/A	O	O
13	0h130D	DC kaynağı	DC Inj Level	0-200(%)	50	X/A	O	O
14[15]	0h130E	DC frenlemeden önce çıkış engelleme zamanı	DC-Block Time	0.00- 60.00(s)	0.10	X/A	O	O
15[15]	0h130F	DC frenleme zamanı	DC-Brake	0.00- 60.00(s)	1.00	X/A	O	O
16[15]	0h1310	DC frenleme oranı	DC-Brake	0-200(%)	50	X/A	O	O
17[15]	0h1311	DC frenleme frekansı	DC-Brake	Start frequency-60Hz	5.00	X/A	O	O
20	0h1314	Hızlanma bekleme frekansı	Acc Dwell Freq	Start frequency-Maximum frequency(Hz)	5.00	X/A	O	O
21	0h1315	Hızlanma bekleme çalışma zamanı	Acc Dwell Time	0.0-60.0(s)	0.0	X/A	O	O
22	0h1316	Yavaşlama bekleme frekansı	Dec Dwell Freq	Start frequency-Maximum frequency(Hz)	5.00	X/A	O	O
23	0h1317	Yavaşlama bekleme zamanı	Dec Dwell Time	0.0-60.0(s)	0.0	X/A	O	O
24	0h1318	Frekans sınırı	Freq Limit	0 No 1 Yes	0:No	X/A	O	O
25[16]	0h1319	Frekans alt sınırı	Freq Limit Lo	0.00-Upper limit frequency(Hz)	0.50	O/A	O	O

12 Ad. 01 1 (S-curve)e ayarlandığında görüntülenir.
13 Ad. 02 1 (S-curve)e ayarlandığında görüntülenir.
14 Ad. 07 1 (DC-Start)e ayarlandığında görüntülenir.
15 Ad. 08 1 (DC-Brake)e ayarlandığında görüntülenir.

16 Ad. 24 1 (Yes)e ayarlandığında görüntülenir.

2[16]	0h131A	Frekans üst sınırı	Freq Limit Hi	Lower limit frequency-Maximum frequency(Hz)	maximum frequency	X/A	O	O
27	0h131B	Frekans atlama	Jump Freq	0 No 1 Yes	0:No	X/A	O	O
28[17]	0h131C	Atlama frekansı alt sınırı 1	Jump Lo 1	0.00-Jump frequency upper limit1(Hz)	10.00	O/A	O	O
2[17]	0h131D	Atlama frekansı üst sınırı 1	Jump Hi 1	Jump frequency lower limit1-Maximum frequency(Hz)	15.00	O/A	O	O
3[17]	0h131E	Atlama frekansı alt sınırı 2	Jump Lo 2	0.00-Jump frequency upper limit2(Hz)	20.00	O/A	O	O
3[17]	0h131F	Atlama frekansı üst sınırı 2	Jump Hi 2	Jump frequency lower limit2-Maximum frequency(Hz)	25.00	O/A	O	O
3[17]	0h1320	Atlama frekansı alt sınırı 3	Jump Lo 3	0.00-Jump frequency upper limit3(Hz)	30.00	O/A	O	O
3[17]	0h1321	Atlama frekansı üst sınırı 3	Jump Hi 3	Jump frequency lower limit3-Maximum frequency(Hz)	35.00	O/A	O	O
41[18]	0h1329	Fren açma akımı	BR Rls Curr	0.0-180.0(%)	50.0	O/A	O	O
4[18]	0h132A	Fren açma geçikme zamanı	BR Rls Dly	0.00-10.00(s)	1.00	X/A	O	O
4[18]	0h132C	Fren açma ileri frekansı	BR Rls Fwd Fr	0.00-Maximum frequency(Hz)	1.00	X/A	O	O
45[18]	0h132D	Fren açma ters frekansı	BR Rls Rev Fr	0.00-Maximum frequency(Hz)	1.00	X/A	O	O
4[18]	0h132E	Fren kapatma geçikme zamanı	BR Eng Dly	0.00-10.00(s)	1.00	X/A	O	O
47[18]	0h132F	Fren kapatma frekansı	BR Eng Fr	0.00-Maximum frequency(Hz)	2.00	X/A	O	O
50	0h1332	Enerji tasarruf çalışması	E-Save Mode	0 None 1 Manual 2 Auto	0:None	X /A	O	X
51[19]	0h1333	Enerji tasarruf miktarı	Energy Save	0-30(%)	0	O/A	O	X
60	0h133C	Acc/yvş değişim frekansı	Xcel Change Fr	0.00-Maximum frequency(Hz)	0.00	X/A	O	O
61	0h133D	Dönüş gösterge kazancı	Load Spd Gain	0.1~6000.0[%]	100.0	O/A	O	O
62	0h133E	Dönüş gösterge ölçeği	Load Spd Scale	0 x 1 1 x 0.1 2 x 0.01 3 x 0.001 4 x 0.0001	0: x 1	O/A	O	O
63	0h133F	Dönüş gösterge birimi	Load Spd Unit	0 Rpm 1 mpm	0: rpm	O/A	O	O
64	0h1340	Soğutucu fan kontrolü	FAN Control	0 During Run 1 Always ON 2 Temp Control	0:During Run	O/A	O	O
65	0h1341	Yukarı/aşağı çalışma frekansı kaydetme	U/D Save Mode	0 No 1 Yes	0:No	O/A	O	O
66	0h1342	Açık/kapalı kontrol kaynağı	On/Off Ctrl Src	0 None 1 V1 3 V2 4 I2 6 Pulse	0:None	X/A	O	O

17 Ad. 27 1 (Yes)e ayarlandığında görüntülenir.

18 OU.31 ya da OU.33 is set to 35 (BR Control)e ayarlandığında görüntülenir.

19 Ad.50 0 (None)a ayarlanmazsa görüntülenir.

67	0h1343	Çıkış kontak açık seviyesi	On-Ctrl Level	Output contact off level- 100.00%	90.00	X/A	O	O
68	0h1344	Çıkış kontak kapalı seviyesi	Off-Ctrl Level	-100.00-output contact on level (%)	10.00	X/A	O	O
70	0h1346	Güvenlikli çalışma seviyesi	Run En Mode	0 Always Enable 1 DI Dependent	0:Always Enable	X/A	O	O
71[20]	0h1347	Güvenlikli çalışma durma yöntemi	Run Dis Stop	0 Free-Run 1 Q-Stop 2 Q-Stop Resume	0:Free-Run	X/A	O	O
72[20]	0h1348	Güvenlikli çalışma yavaşlama zamanı	Q-Stop Time	0.0-600.0(s)	5.0	O/A	O	O
74	0h134A	Baskı için geri besleme ve sakınma fonksiyon seçimi	RegenAvd Sel	0 No 1 Yes	0:No	X/A	O	O
75	0h134B	Baskı için geri besleme ve sakınma çalışma gerilim seviyesi	RegenAvd Level	200V : 300-400V 400V : 600-800V	350 700	X/A	O	O
76[21]	0h134C	Baskı için geri besleme ve sakınma telafisel frekansı kısıtlaması	CompFreq Limit	0.00- 10.00Hz	1.00	X/A	O	O
77[21]	0h134D	Baskı için geri besleme ve sakınma Pkazancı	RegenAvd Pgain	0.0- 100.0%	50.0	O/A	O	O
78[21]	0h134E	Baskı için geri besleme ve sakınma I kazancı	RegenAvd Igain	20-30000(ms)	500	O/A	O	O
79	0h134F	DB birimi açma gerilim seviyesi	DB Turn On Lev	200V: Min[22] ~400[V] 400V: Min[22]~800[V]	390[V] 780[V]	X/A	O	O
80	0h1350	Yangın Modu Seçimi	Fire Mode Sel	0 None 1 Fire Mode 2 Fire Mode Test	0:None	X/A	O	X
81[23]	0h1351	Yangın modu frekansı	Fire Mode Freq	0.00~60.00(Hz]	60.00	X/A	O	X
82[23]	0h1352	Yangın modu yönü	Fire Mode Dir	0 Forward 1 Reverse	0: Forward	X/A	O	X
83[23]		Yangın modu sayımı	Fire Mode Cnt	Can not be modified				

1.5 Kontrol Fonksiyon Grubu (PAR→Cn)

Ilgili kod seçildiğinde aşağıda ki tabloda gri seçili yerler görüntülenir.

SL: sensörsüz vektör kontrol (dr.09)

---

20 Ad.70 1 (DI Dependent)e ayarlandığında görüntülenir.
21 Ad.74 1 (Yes)e ayarlandığında görüntülenir.
22 DC gerilim değeri (bA.19 AC giriş gerilimine dönüştür) + 20V (200V tipi) or + 40V (400V tipi)
23 Ad.80 1 (Yes)e ayarlandığında görüntülenir.

*O/X: yazma etkin çalışma sırasında, 7/L/A: Tuş takımı/LCD tuş takımı/Ortak

Code	Comm. Address	Name	LCD Display	Setting Range		Initial Value	Property *	V/F	SL
00	-	Atlama kodu	Jump Code	1-99		4	O/A	O	O
04	0h1404	Tetikleme frekansı	Carrier Freq	Heavy Duty	V/F: 1.0-15.0(kHz) [24] SL: 2.0-15.0(kHz)	3.0	O/A	O	O
				Normal Duty	V/F: 1.0-5.0 (kHz) [25] SL: 2.0-5.0(kHz)	2.0			
05	0h1405	PWM modu	PWM Mode	0	Normal PWM	0:Normal PWM	X/A	O	O
				1	Lowleakage PWM				
09	0h1409	Ilk akış zamanı	PreExTime	0.00-60.00(s)		1.00	X/A	X	O
10	0h140A	Ilk akış kaynağı	Flux Force	100.0-300.0(%)		100.0	X/A	X	O
11	0h140B	Devamlı çalışma tutma zamanı	Hold Time	0.00-60.00(s)		0.00	X/A	X	O
20	0h1414	Sensörsüz 2. Kazanç gösterge ayarı	SL2 G View Sel	0	No	0:No	O/A	X	O
				1	Yes				
21	0h1415	Sensörsüz hız kontrolü oransal kazanç 1	ASR-SL P Gain1	0-5000(%)		Dependent on motor setting	O/A	X	O
22	0h1416	Sensörsüz hız kontrolü integral kazancı 1	ASR-SL I Gain1	10-9999(ms)			O/A	X	O
23[26]	0h1417	Sensörsüz hız kontrolü oransal kazanç 2	ASR-SL P Gain2	1.0-1000.0(%)		Dependent on motor setting	O/A	X	O
24[26]	0h1418	Sensörsüz hız kontrolü integral kazancı 2	ASR-SL I Gain2	1.0-1000.0(%)			O/A	X	O
25[26]	0h141	Sensörsüz hız	ASR-SL I	10~9999(ms)			O/A	X	O

24 0.4~4.0kW halinde, ayar aralığı 2.0~15.0(kHz)dir.

25 0.4~4.0kW halinde, ayar aralığı 2.0~5.0(kHz)dir.

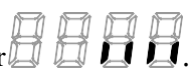
26 dr.09 4 (IM Sensorless)e ayarlandığında ve Cn.20 1 (YES)e ayarlandığında görüntülenir.

	9	kontrolü integral kazancı 0	Gain0					
26[26]	0h141A	Akı (Flux) tahminci oransal kazanç	Flux P Gain	10-200(%)		O/A	X	O
27[26]	0h141B	Akı(Flux) tahminci integral kazancı	Flux I Gain	10-200(%)		O/A	X	O
28[26]	0h141C	Hız tahminci oransal kazanç	S-Est P Gain1	0-32767		O/A	X	O
29[26]	0h141D	Hız tahminci integral kazancı 1	S-Est I Gain1	100-1000		O/A	X	O
30[26]	0h141E	Hız tahminci integral kazancı 2	S-Est I Gain2	100-10000		O/A	X	O
31[26]	0h141F	Sensörsüz akım kontrolü oransal kazancı	ACR SL P Gain	10-1000		O/A	X	O
32[26]	0h1420	Sensörsüz akım kontrolü integral kazancı	ACR SL I Gain	10 -1000		O/A	X	O
48	-	Akım kontrol periyodu P kazancı	ACR P Gain	0-10000	1200	O/A	X	O
49	-	Akım kontrol periyodu I kazancı	ACR I Gain	0-10000	120	O/A	X	O
52	0h1434	Tork kontrol periyodu çıkış filtresi	Torque Out LPF	0-2000(ms)	0	X/A	X	O
53	0h1435	Tork sınır ayar yöntemi	Torque Lmt Src	0 Keypad-1 1 Keypad-2 2 V1 4 V2 5 I2 6 Int 485 8 FieldBus 9 UserSeqLink 12 Pulse	0: Keypad-1	X/A	X	O
54[27]	0h1436	İleri avans tork sınırı	FWD +Trq Lmt	0.0-200.0(%)	180	O/A	X	O
55[27]	0h1437	İleri geri beslemeli tork sınırı	FWD –Trq Lmt	0.0-200.0(%)	180	O/A	X	O
56[27]	0h1438	Ters avans tork sınırı	REV +Trq Lmt	0.0-200.0(%)	180	O/A	X	O
57[27]	0h1439	Ters geri beslemeli tork sınırı	REV –Trq Lmt	0.0-200.0(%)	180	O/A	X	O
	0h143	Hız sınır ayar	Speed Lmt	0 Keypad-1	0:	X/A	X	O

27 dr.09 4 (IM Sensorless)e ayarlandığında görüntülenir. Bu, parametrenin başlangıç değerini Ad.74 (Torque limit)ni 150% ye değiştirir.

62[27]	E	yöntemi	Src	1	Keypad-2	Keypad-1			
				2	V1				
				4	V2				
				5	I2				
				6	Int 485				
				7	FieldBus				
				8	UserSeqLink				
63[27]	0h143F	Ileri hız sınırı	FWD Speed Lmt	0.00~ Maximum frequency (Hz)		60.00	O/A	X	O
64[27]	0h1440	Geri hız sınırı	REV Speed Lmt	0.00~ Maximum frequency (Hz)		60.00	O/A	X	O
65[27]	0h1441	Hız sınırı çalışma kazancı	Speed Lmt Gain	100~5000[%]		500	O/A	X	O
70	0h 1446	Hız arama modu	SS Mode	0	Flying Start-1[28]	0: Flying Start-1	X/A	O	O
				1	Flying Start-2				
71	0h1447	Hız arama çalışma yöntemi	Speed Search	bit	0000- 1111	0000[29]	X/A	O	O
				0001	Selection of speed search on acceleration				
				0010	When starting on initialization after fault trip				
				0100	When restarting after instantaneous power interruption				
				1000	When starting with power on				
72[30]	0h1448	Hız arama standart akımı	SS Sup-Current	80-200(%)		150	O/A	O	O
73[31]	0h1449	Hız arama oransal kazancı	SS P-Gain	0-9999		Flying Start-1 : 100	O/A	O	O
						Flying Start-2			

28 dr.09 4 (IM Sensorless)e ayarlandığındagörüntülenmez.

29 Başlangıç değeri 0000 tuş takımı üzerinde yanda olduğu gibi görüntülenir  .

30 Herhangi biri Cn.71 in bitleri 1'e ve Cn70 0 (Flying Start-1)a ayarlandığında görüntülenir.

31 Cn.71 in bitlerinden herhangi biri 1'e ayarlandığında görüntülenir.

m ü h e n d i s l i k
Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

					: 600[32]			
74[31]	0h144A	Hız arama integral kazancı	SS I-Gain	0-9999	Flying Start-1 : 200 Flying Start-2 : 1000	O/A	O	O
75[31]	0h144B	Hız arama öncesi çıkış blok zamanı	SS Block Time	0.0-60.0(s)	1.0	X/A	O	O
76[31]	0h144C	Hız arama tahminci kazancı	Spd Est Gain	50-150(%)	100	O/A	O	O
77	0h144D	Enerji depolama seçimi	KEB Select	0 No 1 KEB-1 2 KEB-2	0:No	X/A	O	O
78[33]	0h144E	Enerji depolama başlama seviyesi	KEB Start Lev	110.0-200.0(%)	125.0	X/A	O	O
79[33]	0h144F	Enerji depolama durma seviyesi	KEB Stop Lev	Cn78~210.0(%)	130.0	X/A	O	O
80[33]	0h1450	Enerji depolama P kazancı	KEB P Gain	0-20000	1000	O/A	O	O
81[33]	0h1451	Enerji depolama I kazancı	KEB I Gain	1~20000	500	O/A	O	O
82[33]	0h1452	Enerji depolama kayma kazancı	KEB Slip Gain	0~2000.0%	30.0	O/A	O	O
83[33]	0h1453	Enerji depolama hızlanma zamanı	KEB Acc Time	0.0~600.0(s)	10.0	O/A	O	O
85[34]	0h1455	Akı (Flux) tahminci oransal kazancı 1	Flux P Gain1	100-700	370	O/A	X	O
86[34]	0h1456	Akı (Flux) tahminci oransal kazancı 2	Flux P Gain2	0-100	0	O/A	X	O
87[34]	0h1457	Akı (Flux) tahminci oransal kazancı 3	Flux P Gain3	0-500	100	O/A	X	O
88[34]	0h1458	Akı (Flux) tahminci integral kazancı 1	Flux I Gain1	0-200	50	O/A	X	O
89[34]	0h1459	Akı (Flux) tahminci integral kazancı 2	Flux I Gain2	0-200	50	O/A	X	O
90[34]	0h145A	Akı (Flux) tahminci integral kazancı 3	Flux I Gain3	0-200	50	O/A	X	O
91[34]	0h145B	Sensörsüz gerilim dengeleme 1	SL Volt Comp1	0-60	Dependent on motor setting	O/A	X	O
92[34]	0h145C	Sensörsüz gerilim dengeleme 2	SL Volt Comp2	0-60		O/A	X	O
93[34]	0h145D	Sensörsüz gerilim dengeleme 3	SL Volt Comp3	0-60		O/A	X	O
94[34]	0h145E	Sensörsüz alan zayıflaması başlangıç frekansı	SL FW Freq	80.0-110.0(%)	100.0	X/A	X	O
95[34]	0h145F	Sensörsüz kazanç anahtarlama frekansı	SL Fc Freq	0.00-8.00(Hz)	2.00	X/A	X	O

32 Motor nominal değeri 7.5 kWtan küçükse, başlangıç değeri 1200 dür.
33 Cn.77 0 (No)a ayarlı değilse görüntülenir.
34 Cn.20 1 (Yes)e ayarlandığında gösterilir.

1.6 Giriş Terminal Bloğu Fonksiyon Grubu (PAR→In)

Ilgili kod seçildiğinde aşağıda ki tabloda gri seçili yerler görüntülenir.

SL: sensörsüz vektör kontrol (dr.09)
*__O/X__: yazma etkin çalışma sırasında, **7/L/A**: Tuş takımı/LCD tuş takımı/Ortak

Code	Comm. Address	Name	LCD Display	Setting Range	Initial Value	Property *	V/F	SL
00	-	Atlama kodu	Jump Code	1-99	65	O/A	O	O
01	0h1501	Analog maks giriş frekansı	Freq at 100%	Start frequency-Maximum frequency(Hz)	Maximum frequency	O/A	O	O
02	0h1502	Analog maks giriş torku	Torque at100%	0.0-200.0(%)	100.0	O/A	X	X
05	0h1505	V1 giriş miktar göstergesi	V1 Monitor(V)	-12.00-12.00(V)	0.00	-/A	O	O
06	0h1506	V1 giriş kutup seçimi	V1 Polarity	0 Unipolar 1 Bipolar	0: Unipolar	X/A	O	O
07	0h1507	V1 giriş filtre zaman sabiti	V1 Filter	0-10000(ms)	10	O/A	O	O
08	0h1508	V1 giriş minimum gerilim	V1 Volt x1	0.00-10.00(V)	0.00	O/A	O	O
09	0h1509	V1 minimum gerilim çıkış % 'si	V1 Perc y1	0.00-100.00(%)	0.00	O/A	O	O
10	0h150A	V1 Maks. giriş gerilimi	V1 Volt x2	0.00-12.00(V)	10.00	O/A	O	O
11	0h150B	V1 maks. gerilim çıkış % 'si	V1 Perc y2	0.00-100.00(%)	100.00	O/A	O	O
12[35]	0h150C	V1 Min giriş gerilimi	V1 –Volt x1'	-10.00- 0.00(V)	0.00	O/A	O	O
13[35]	0h150D	V1 minimum gerilim çıkış % 'si	V1 –Perc y1'	-100.00-0.00(%)	0.00	O/A	O	O
14[35]	0h150E	V1 Maks. giriş gerilimi	V1 –Volt x2'	-12.00- 0.00(V)	-10.00	O/A	O	O
15[35]	0h150F	V1 maks. gerilim çıkış % 'si	V1 –Perc y2'	-100.00-0.00(%)	-100.00	O/A	O	O
16	0h1510	V1 dönüş yön seçimi	V1 Inverting	0 No 1 Yes	0: No	O/A	O	O
17	0h1511	V1 nicelikleştirme seviyesi	V1 Quantizing	0.00[36], 0.04-10.00(%)	0.04	X/A	O	O
35[37]	0h1523	V2 giriş gerilim göstergesi	V2 Monitor(V)	0.00-12.00(V)	0.00	-/A	O	O
37[37]	0h1525	V2 giriş filtre zaman sabiti	V2 Filter	0-10000(ms)	10	O/A	O	O

35 In.06 1 (Bipolar)e ayarlandığında gösterilir.

36 0'a ayarlandığında niceleme kullanılmaz.

37 V analog akım / gerilim girişi devre seçici anahtarı (SW2) seçildiğinde görüntülenir.

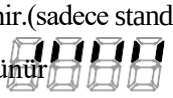
38[37]	0h1526	V2 Min giriş gerilimi	V2 Volt x1	0.00-10.00(V)	0.00	O/A	X	X
39[37]	0h1527	V2 min gerilim çıkış %'si	V2 Perc y1	0.00-100.00(%)	0.00	O/A	O	O
40[37]	0h1528	V2 Maks. giriş gerilimi	V2 Volt x2	0.00-10.00(V)	10	O/A	X	X
41[37]	0h1529	V2 maks.gerilim çıkış %'si	V2 Perc y2	0.00-100.00(%)	100.00	O/A	O	O
46[37]	0h152E	V2 dönüş yön seçimi	V2 Inverting	0 No 1 Yes	0:No	O/A	O	O
47[37]	0h152F	V2 nicelikleştirme seviyesi	V2 Quantizing	0.00[36], 0.04-10.00(%)	0.04	O/A	O	O
50[38]	0h1532	I2 giriş akım göstergesi	I2 Monitor (mA)	0-24(mA)	0.00	-/A	O	O
52[38]	0h1534	I2 giriş filter zaman sabiti	I2 Filter	0-10000(ms)	10	O/A	O	O
53[38]	0h1535	I2 min giriş akımı	I2 Curr x1	0.00-20.00(mA)	4.00	O/A	O	O
54[38]	0h1536	I2 min gerilim çıkış %'si	I2 Perc y1	0.00-100.00(%)	0.00	O/A	O	O
55[38]	0h1537	I2 max giriş akımı	I2 Curr x2	0.00-24.00(mA)	20.00	O/A	O	O
56[38]	0h1538	I2 max gerilim çıkış %'si	I2 Perc y2	0.00-100.00(%)	100.00	O/A	O	O
61[38]	0h153D	I2 dönüş yön seçimi	I2 Inverting	0 No 1 Yes	0:No	O/A	O	O
62[38]	0h153E	I2 nicelikleştirme seviyesi	I2 Quantizing	0.00[36],0.04-10.00(%)	0.04	O/A	O	O
65	0h1541	P1 terminal fonksiyon ayarı	P1 Define	0 None 1 Fx	1:Fx	X/A	O	O
66	0h1542	P2 terminal fonksiyon ayarı	P2 Define	2 Rx	2:Rx	X/A	O	O
67	0h1543	P3 terminal fonksiyon ayarı	P3 Define	3 RST	5:BX	X/A	O	O
68	0h1544	P4 terminal fonksiyon ayarı	P4 Define	4 External Trip	3:RST	X/A	O	O
69	0h1545	P5 terminal fonksiyon ayarı	P5 Define	5 BX	7:Sp-L	X/A	O	O
70	0h1546	P6 terminal fonksiyon ayarı	P6 Define	6 JOG	8:Sp-M	X/A	O	O
71	0h1547	P7 terminal fonksiyon ayarı	P7 Define	7 Speed-L	9:Sp-H	X/A	O	O
				8 Speed-M				

38 I Analog akım / gerilim giriş devre seçici anahtarı (SW2) seçildiğinde görüntülenir.

mühendislik
Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

				9	Speed-H				
				11	XCEL-L				
				12	XCEL-M				
				13	RUN Enable				
				14	3-Wire				
				15	2nd Source				
				16	Exchange				
				17	Up				
				18	Down				
				20	U/D Clear				
				21	Analog Hold				
				22	I-Term Clear				
				23	PID Openloop				
				24	P Gain2				
				25	XCEL Stop				
				26	2nd Motor				
				34	Pre Excite				
				38	Timer In				
				40	dis Aux Ref				
				46	FWD JOG				
				47	REV JOG				
				49	XCEL-H				
				50	User Seq				
				51	Fire Mode				
				52	KEB-1 Select				
				54	TI[39]				
84	0h1554	Çok fonksiyonlu giriş terminal AÇMA filtresi seçimi	Dl Delay Sel	P7 ~ P1		1 1111[40]	O/A	O	O
				0	Disable(Off)				
				1	Enable(On)				
85	0h1555	Çok fonksiyonlu giriş terminal AÇMA filtresi	DI On Delay	0-10000(ms)		10	O/A	O	O
86	0h1556	Çok fonksiyonlu giriş terminal KAPAMA filtresi	DI Off Delay	0-10000(ms)		3	O/A	O	O
87	0h1557	Çok fonksiyonlu giriş kontağı seçimi	DI NC/NO Sel	P7 – P1		0 0000[41]	X/A	O	O
				0	A contact (NO)				
				1	B contact (NC)				
89	0h1559	Çok adımlı komut geçikme zamanı	InCheck Time	1-5000(ms)		1	X/A	O	O
90	0h155A	Çok fonksiyonlu giriş terminal durumu	DI Status	P7 – P1		0 0000[41]	-/A	O	O
				0	release(Off)				
				1	Connection (On)				

39 P5 Px terminal fonksiyonu üzerinde P5 seçilirse görüntülenir.(sadece standart I/O)

40 Başlangıç değeri 11111 ise tuş takımı yandaki gibi görünür 

41 Başlangıç değeri 0000 ise tuş takımı yandaki gibi görünür .

mühendislik Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

91	0h155B	Pals giriş miktarı göstergesi	Pulse Monitor (kHz)	0.00-50.00(kHz)	0.00	-/A	O	O
92	0h155C	TI giriş filtresi zaman sabiti	TI Filter	0-9999(ms)	10	O/A	O	O
93	0h155D	TI Min giriş palsi	TI Pls x1	0.00-32.00(kHz)	0.00	O/A	O	O
94	0h153E	TI Min pals çıkış %'si	TI Perc y1	0.00-100.00(%)	0.00	O/A	O	O
95	0h155F	TI Maks giriş palsi	TI Pls x2	0.00-32.00(kHz)	32.00	O/A	O	O
96	0h1560	TI Maks pals çıkış %'si	TI Perc y2	0-100(%)	100.00	O/A	O	O
97	0h1561	TI dönüş yön değişimi	TI Inverting	0 No 1 Yes	0:No	O/A	O	O
98	0h1562	TI nicelikleştirme seviyesi	TI Quantizing	0.00[36], 0.04-10.00(%)	0.04	O/A	O	O
99	0h1563	SW1(NPN/PNP) SW2(V1/V2[I2]) status	IO SW State	Bit 00~11 00 V2, NPN 01 V2, PNP 10 I2, NPN 11 I2, PNP	00	-/A	O	O

1.7 Çıkış Terminal Bloğu Fonksiyon Grubu (PAR→OU)

Ilgili kod seçildiğinde aşağıda ki tabloda gri seçili yerler görüntülenir.

SL: sensörsüz vektör kontrol (dr.09)
*__O/X__: yazma etkin çalışma sırasında, **7/L/A**: Tuş takımı/LCD tuş takımı/Ortak

Code	Comm. Address	Name	LCD Display	Setting Range	Initial Value	Property *	V/F	SL
00	-	Atlama kodu	JumpCode	1-99	30	O/A	O	O
01	0h1601	Analog çıkış 1 maddesi	AO1 Mode	0 Frequency 1 Output Current 2 Output Voltage 3 DCLink Voltage 4 Torque 5 Output Power 6 Idse 7 Iqse 8 Target Freq 9 Ramp Freq 10 Speed Fdb 12 PID Ref Value 13 PID Fdb Value 14 PID Output 15 Constant	0:Frequency	O/A	O	O
02	0h1602	Analog çıkış	AO1 Gain	-1000.0-1000.0(%)	100.0	O/A	O	O

Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

		1 kazancı						
03	0h1603	Analog çıkış 1 avansı	AO1 Bias	-100.0-100.0(%)	0.0	O/A	O	O
04	0h1604	Analog çıkış 1 filtresi	AO1 Filter	0-10000(ms)	5	O/A	O	O
05	0h1606	Analog sabit çıkış 1	AO1 Const %	0.0-100.0(%)	0.0	O/A	O	O
06	0h1606	Analog çıkış 1 gözlem	AO1 Monitor	0.0-1000.0(%)	0.0	-/A	O	O
30	0h161E	Arıza çıkış maddesi	Trip Out Mode	bit: 000-111 1: Low voltage 2: Any faults other than low voltage 3: Automatic restart final failure	010[42]	O/A	O	O
31	0h161F	Çok fonksiyonlu role 1 maddesi	Relay 1	0: None 1: FDT-1 2: FDT-2 3: FDT-3 4: FDT-4 5: Over Load 6: IOL 7: Under Load 8: Fan Warning 9: Stall 10: Over Voltage 11: Low Voltage 12: Over Heat 13: Lost Command 14: Run 15: Stop 16: Steady 17: Inverter Line 18: Comm Line 19: Speed Search 22: Ready 28: Timer Out 29: Trip	29:Trip	O/A	O	O

42 Başlangıç değeri 0010 tuş takımı yandaki görünür 8888.

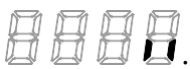
qbk mühendislik Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

				31	DB Warn%ED				
				34	On/Off Control				
				35	BR Control				
				36	CAP.Exchange				
				37	FAN Exchange				
				38	Fire Mode				
				39	TO[43]				
				40	KEB Operating				
33	0h1621	Çok fonksiyonlu çıkış 1 maddesi	Q1 Define	0	None	14:Run	O/A	O	O
				1	FDT-1				
				2	FDT-2				
				3	FDT-3				
				4	FDT-4				
				5	Over Load				
				6	IOL				
				7	Under Load				
				8	Fan Warning				
				9	Stall				
				10	Over Voltage				
				11	Low Voltage				
				12	Over Heat				
				13	Lost Command				
				14	Run				
				15	Stop				
				16	Steady				
				17	Inverter Line				
				18	Comm Line				
				19	Speed Search				
				22	Ready				
				28	Timer Out				
				29	Trip				
				31	DB Warn%ED				
				34	On/Off Control				
				3	BR Control				

43 Desteklenen sadece Standart I/O

mühendislik Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

				5					
				36	CAP. Exchange				
				37	FAN Exchange				
				38	Fire Mode				
				39	TO[43]				
				40	KEB Operating				
41	0h1629	Çok fonksiyonlu çıkış gözlem	DO Status	-		00	-/A	-	-
50	0h1632	Çok fonksiyonlu çıkış AÇMA gecikmesi	DO On Delay	0.00-100.00(s)		0.00	O/A	O	O
51	0h1633	Çok fonksiyonlu çıkış KAPAMA gecikmesi	DO Off Delay	0.00-100.00(s)		0.00	O/A	O	O
52	0h1634	Çok fonksiyonlu çıkış kontak seçimi	DO NC/NO Sel	Q1, Relay1		00[44]	X/A	O	O
				0	A contact (NO)				
				1	B contact (NC)				
53	0h1635	Arıza çıkış AÇMA gecikmesi	TripOut OnDly	0.00-100.00(s)		0.00	O/A	O	O
54	0h1636	Arıza çıkış KAPAMA gecikmesi	TripOut OffDly	0.00-100.00(s)		0.00	O/A	O	O
55	h1637	Zamanlayıcı AÇMA gecikmesi	TimerOn Delay	0.00-100.00(s)		0.00	O/A	O	O
56	0h1638	Zamanlayıcı KAPAMA gecikmesi	TimerOff Delay	0.00-100.00(s)		0.00	O/A	O	O
57	0h1639	Algılama frekansı	FDT Frequency	0.00-Maximum frequency(Hz)		30.00	O/A	O	O
58	0h163A	Algılama frekans bandı	FDT Band	0.00-Maximum frequency(Hz)		10.00	O/A	O	O
61	0h163D	Pals çıkış kazanç seçimi	TO Mode	0	Frequency	0: Frequency	O/A	O	O
				1	Output Current				
				2	Output Voltage				
				3	DCLink Voltage				
				4	Torque				
				5	Output Power				
				6	Idse				
				7	Iqse				
				8	Target Freq				
				9	Ramp Freq				
				10	Speed Fdb				
				12	PID Ref Value				

44 Başlangıç değeri 0000 ise tuş takımı yandaki gibi görünür  .

Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

				13	PID Fdb Value				
				14	PID Output				
				15	Constant				
62	0h163E	Pals çıkış kazancı	TO Gain	-1000.0-1000.0(%)		100.0	O/A	O	O
63	0h163F	Pals çıkış avansı	TO Bias	-100.0-100.0(%)		0.0	O/A	O	O
64	0h1640	Pals çıkış filtresi	TO Filter	0-10000(ms)		5	O/A	O	O
65	0h1641	Pals çıkış sabit çıkış 2	TO Const %	0.0-100.0(%)		0.0	O/A	O	O
66	0h1642	Pals çıkış gözlem	TO Monitor	0.0-1000.0(%)		0.0	-/A	O	O

1.8 Haberleşme Fonksiyon Grubu (PAR→CM)

Ilgili kod seçildiğinde aşağıda ki tabloda gri seçili yerler görüntülenir.

SL: sensörsüz vektör kontrol (dr.09)
*__O/X__: yazma etkin çalışma sırasında, **7/L/A**: Tuş takımı/LCD tuş takımı/Ortak

Code	Comm. Address	Name	LCD Display	Setting Range		Initial Value	Property *	V/F	SL
00	-	Atlama kodu	Jump Code	1-99		20	O/A	O	O
01	0h1701	Dahili haberleşme sürücü ID	Int485 St ID	1-250		1	O/A	O	O
02[45]	0h1702	Dahili haberleşme protokolü	Int485 Proto	0	ModBus RTU	0: ModBus RTU	O/A	O	O
				2	LS Inv 485				
03[45]	0h1703	Dahili haberleşme hızı	Int485 BaudR	0	1200 bps	3: 9600 bps	O/A	O	O
				1	2400 bps				
				2	4800 bps				
				3	9600 bps				
				4	19200 bps				
				5	38400 bps				
				6	56 Kbps				
				7	115 Kbps[46]				
04[45]	0h1704	Dahili haberleşme çerçeve ayarı	Int485 Mode	0	D8/PN/S1	0: D8/PN/S1	O/A	O	O
				1	D8/PN/S2				
				2	D8/PE/S1				
				3	D8/PO/S1				
05[45]	0h1705	Alımdan sonar iletim geçikmesi	Resp Delay	0-1000(ms)		5ms	O/A	O	O
06[47]	0h1706	Haberleşme seçenek yazılım sürümü	FBus S/W Ver	-		0.00	O/A	O	O
07[47]	0h1707	Haberleşme seçenek sürücü ID	FBus ID	0-255		1	O/A	O	O

45 P2P ve MultiKPD ayarlandığında görüntülenmez.
46 115,200bps
47 Haberleşme opsiyon kartı takılıysa görüntülenir.

08[47]	0h1708	FIELD BUS haberleşme hızı	FBUS BaudRate	-	12Mbps	-/A	O	O
09[47]	0h1709	Haberleşme seçenek LED durumu	FieldBus LED	-	-	O/A	O	O
30	0h171E	Çıkış parametrelerinin sayısı	ParaStatus Num	0-8	3	O/A	O	O
31[48]	0h171F	Çıkış haberleşme adresi 1	Para Stauts-1	0000-FFFF Hex	000A	O/A	O	O
32[48]	0h1720	Çıkış haberleşme adresi 2	Para Stauts-2	0000-FFFF Hex	000E	O/A	O	O
33[48]	0h1721	Çıkış haberleşme adresi 3	Para Stauts-3	0000-FFFF Hex	000F	O/A	O	O
34[48]	0h1722	Çıkış haberleşme adresi 4	Para Stauts-4	0000-FFFF Hex	0000	O/A	O	O
35[48]	0h1723	Çıkış haberleşme adresi 5	Para Stauts-5	0000-FFFF Hex	0000	O/A	O	O
36[48]	0h1724	Çıkış haberleşme adresi 6	Para Stauts-6	0000-FFFF Hex	0000	O/A	O	O
37[48]	0h1725	Çıkış haberleşme adresi 7	Para Stauts-7	0000-FFFF Hex	0000	O/A	O	O
38[48]	0h1726	Çıkış haberleşme adresi 8	Para Stauts-8	0000-FFFF Hex	0000	O/A	O	O
50	0h1732	Giriş parametrelerinin sayısı	Para Ctrl Num	0-8	2	O/A	O	O
51[49]	0h1733	Giriş haberleşme adresi 1	Para Control-1	0000-FFFF Hex	0005	X/A	O	O
52[49]	0h1734	Giriş haberleşme adresi 2	Para Control-2	0000-FFFF Hex	0006	X/A	O	O
53[49]	0h1735	Giriş haberleşme adresi 3	Para Control-3	0000-FFFF Hex	0000	X/A	O	O
54[49]	0h1736	Giriş haberleşme adresi 4	Para Control-4	0000-FFFF Hex	0000	X/A	O	O
55[49]	0h1737	Giriş haberleşme adresi 5	Para Control-5	0000-FFFF Hex	0000	X/A	O	O
56[49]	0h1738	Giriş haberleşme adresi 6	Para Control-6	0000-FFFF Hex	0000	X/A	O	O
57[49]	0h1739	Giriş haberleşme adresi 7	Para Control-7	0000-FFFF Hex	0000	X/A	O	O
58[49]	0h173A	Giriş	Para Control-	0000-FFFF Hex	0000	X/A	O	O

48 Sadece COM-30da ayarlanmış adres aralığı görüntülenir.

49 Sadece COM-50da ayarlanmış adres aralığı görüntülenir.

		haberleşme adresi 8	8						
68	0h1744	Field bus veri değişimi	FBus Swap Sel	0	No	0	X/A	O	O
				1	Yes				
70	0h1746	Haberleşme çok fonksiyonlu giriş 1	Virtual DI 1	0	None	0:None	O/A	O	O
71	0h1747	Haberleşme çok fonksiyonlu giriş 2	Virtual DI 2	1	Fx	0:None	O/A	O	O
72	0h1748	Haberleşme çok fonksiyonlu giriş 3	Virtual DI 3	2	Rx	0:None	O/A	O	O
73	0h1749	Haberleşme çok fonksiyonlu giriş 4	Virtual DI 4	3	RST	0:None	O/A	O	O
74	0h174A	Haberleşme çok fonksiyonlu giriş 5	Virtual DI 5	4	External Trip	0:None	O/A	O	O
75	0h174B	Haberleşme çok fonksiyonlu giriş 6	Virtual DI 6	5	BX	0:None	O/A	O	O
76	0h174C	Haberleşme çok fonksiyonlu giriş 7	Virtual DI 7	6	JOG	0:None	O/A	O	O
77	0h174D	Haberleşme çok fonksiyonlu giriş 8	Virtual DI 8	7	Speed-L	0:None	O/A	O	O
				8	Speed-M				
				9	Speed-H				
				11	XCEL-L				
				12	XCEL-M				
				13	RUN Enable				
				14	3-Wire				
				15	2nd Source				
				16	Exchange				
				17	Up				
				18	Down				
				20	U/D Clear				
				21	Analog Hold				
				22	I-Term Clear				
				23	PID Openloop				
				24	P Gain2				
				25	XCEL Stop				
				26	2nd Motor				
				34	Pre Excite				
				38	Timer In				
				40	dis Aux Ref				
				46	FWD JOG				
				47	REV JOG				
				49	XCEL-H				
				50	User Seq				
				51	Fire Mode				
				52	KEB-1 Select				
				54	TI[50]				
86	0h1756	Haberleşme çok fonksiyonlu giriş görüntüleme	Virt DI Status	-		0	X/A	O	O

50 Px terminal fonksiyonu üzerinden P5 seçilirse görünür.

90	0h175A	Gözlem tip seçimi	Comm Mon Sel	0 1	Int485 KeyPad	0	O/A	O	O
91	0h175B	Alınan çerçeve sayısı	Rcv Frame Num	0~65535		0	O/A	O	O
92	0h175C	Alınan çerçeve hata sayısı	Err Frame Num	0~65535		0	O/A	O	O
93	0h175D	NAK çerçeve sayısı	NAK Frame Num	0~65535		0	O/A	O	O
94[51]	-	Haberleşme bilgi yükleme	Comm Update	0 1	No Yes	0:No	-/A	O	O
95	0h1760	P2P haberleşme seçimi	Int 485 Func	0 1 2 3	Disable All P2P Master P2P Slave M-KPD Ready	0: Disable All	X/A	O	O
96[52]	-	DO Ayarlama seçimi	P2P OUT Sel	Bit 001 010 100	000~111 Analog output Multi-function relay Multi-function output	0:No	O/A	O	O

1.9 Uygulama Fonksiyon Grubu (PAR→AP)

Ilgili kod seçildiğinde aşağıda ki tabloda gri seçili yerler görüntülenir.

SL: sensörsüz vektör kontrol (dr.09)
*__O/X__: yazma etkin çalışma sırasında, **7/L/A**: Tuş takımı/LCD tuş takımı/Ortak

Code	Comm. Address	Name	LCD Display	Setting Range		Initial Value	Property*	V/F	SL
00	-	Atlama kodu	Jump Code	1-99		20	O/A	O	O
01	0h1801	Uygulama fonksiyon seçimi	App Mode	0 1 2	None - Proc PID	0: None	X/A	O	O
02	-	Kullanıcı dizisi etkinliği	User Seq En	0 1	No Yes	0:No	X/A	O	O
16[53]	0h1810	PID çıkış gözlem	PID Output	(%)		0.00	-/A	O	O
17[53]	0h1811	PID referans gözlem	PID Ref Value	(%)		50.00	-/A	O	O
18[53]	0h1812	PID geri besleme gözlem	PID Fdb Value	(%)		0.00	-/A	O	O
19[53]	0h1813	PID referans ayarı	PID Ref Set	-100.00-100.00(%)		50.00	O/A	O	O
20[53]	0h1814	PID referans kaynağı	PID Ref Source	0 1 3 4 5	Keypad V1 V2 I2 Int 485	0: Keypad	X/A	O	O

51 Haberleşme opsiyon kartı takılı olduğunda sadece görünür.
52 AP.01 2 (Proc PID)ye ayarlandığında görünür.
53 AP.01 2 (Proc PID)ye ayarlandığında görünür.

				7	FieldBus				
				8	UserSeq Link				
				11	Pulse				
21[53]	0h1815	PID geri besleme kaynağı	PID F/B Source	0	V1	0:V1	X/A	O	O
				2	V2				
				3	I2				
				4	Int 485				
				6	FieldBus				
				7	UserSeq Link				
				10	Pulse				
22[53]	0h1816	PID kontrollü oransal kazanç	PID P-Gain	0.0-1000.0(%)		50.0	O/A	O	O
23[53]	0h1817	PID kontrollü integral kazanç	PID I-Time	0.0-200.0(s)		10.0	O/A	O	O
24[53]	0h1818	PID kontrollü türev zamanı	PID D-Time	0-1000(ms)		0	O/A	O	O
25[53]	0h1819	PID kontrollü ileri besleme kazancı	PID F-Gain	0.0-1000.0(%)		0.0	O/A	O	O
26[53]	0h181A	Oransal kazanç ölçeği	P Gain Scale	0.0-100.0(%)		100.0	X/A	O	O
27[53]	0h181B	PID çıkış filtresi	PID Out LPF	0-10000(ms)		0	O/A	O	O
28[53]	0h181C	PID modu	PID Mode	0	Process PID	0	X/A	O	O
				1	Normal PID				
29[53]	0h181D	PID üst limit frekansı	PID Limit Hi	PID lower limit frequency-300.00(Hz)		60.00	O/A	O	O
30[53]	0h181E	PID alt limit frekansı	PID Limit Lo	-300.00 -PID upper limit frequency(Hz)		-60.00	O/A	O	O
31[53]	0h181F	PID çıkışın tersi	PID Out Inv	0	No	0:No	X/A	O	O
				1	Yes				
32[53]	0h1820	PIDçıkış ölçeği	PID Out Scale	0.1-1000.0(%)		100.0	X/A	O	O
34[53]	0h1822	PID kontrollü hareket frekansı	Pre-PID Freq	0.00-Maximum frequency(Hz)		0.00	X/A	O	O
35[53]	0h1823	PID kontrollü hareket seviyesi	Pre-PID Exit	0.0-100.0(%)		0.0	X/A	O	O
36[53]	0h1824	PID PID kontrollü hareket gecikme zamanı	Pre-PID Delay	0-9999(s)		600	O/A	O	O
37[53]	0h1825	PID uyku modu gecikme zamanı	PID Sleep DT	0.0-999.9(s)		60.0	O/A	O	O
38[53]	0h1826	PID uyku modu frekansı	PID Sleep Freq	0.00-Maximum frequency(Hz)		0.00	O/A	O	O
39[53]	0h1827	PID uyandırma seviyesi	PIDWakeUp Lev	0-100(%)		35	O/A	O	O
40[53]	0h1828	PID uyandırma modu ayarı	PID WakeUp Mod	0	Below Level	0:Below Level	O/A	O	O
				1	Above Level				
				2	Beyond Level				

42[53]	0h182A	PID kontrollü birim ayarı	PID Unit Sel	0	%	0:%	O/A	O	O
				1	Bar				
				2	mBar				
				3	Pa				
				4	kPa				
				5	Hz				
				6	rpm				
				7	V				
				8	I				
				9	kW				
				10	HP				
				11	℃				
				12	℉				
43[53]	0h182B	PID birim kazancı	PID Unit Gain	0.00-300.00(%)		100.00	O/A	O	O
44[53]	0h182C	PID birim ölçeği	PID Unit Scale	0	x100	2:x 1	O/A	O	O
				1	x10				
				2	x 1				
				3	x 0.1				
				4	x 0.01				
45[53]	0h182D	PID 2. oransal kazanç	PID P2-Gain	0.0-1000.0(%)		100.0	X/A	O	O

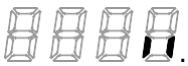
abk mühendislik Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

1.10 Koruma Fonksiyon Grubu (PAR→Pr)

Ilgili kod seçildiğinde aşağıda ki tabloda gri seçili yerler görüntülenir.

SL: sensörsüz vektör kontrol (dr.09)
*__O/X__: yazma etkin çalışma sırasında, **7/L/A**: Tuş takımı/LCD tuş takımı/Ortak

Code	Comm. Address	Name	LCD Display	Setting Range		Initial Value	Property*	V/F	SL
00	-	Atlama kodu	Jump Code	1-99		40	O/A	O	O
04	0h1B04	Yük seviyesi ayarı	Load Duty	0	Normal Duty	1:Heavy Duty	X/A	O	O
				1	Heavy Duty				
05	0h1B05	Giriş / çıkış açık-faz koruması	Phase Loss Chk	b	00-11	00[54]	X/A	O	O
				01	Output open phase				
				10	Input open phase				
06	0h1B06	Açık faz boyunca giriş gerilim bandı	IPO V Band	1-100(V)		15	X/A	O	O
07	0h1B07	Arıza durumunda yavaşlama zamanı	Trip Dec Time	0.0-600.0(s)		3.0	O/A	O	O
08	0h1B08	Yeniden başlama sırasında başlangıç ayarı	RST Restart	0	No	0:No	O/A	O	O
				1	Yes				
09	0h1B09	Otomatik yeniden başlama sayısı	Retry Number	0-10		0	O/A	O	O
10[55]	0h1B0A	Otomatik tekrar başlatma gecikme zamanı	Retry Delay	0.0-60.0(s)		1.0	O/A	O	O
12	0h1B0C	Tuş takımı komut kaybı durumunda hareket	Lost Cmd Mode	0	None	0:None	O/A	O	O
				1	Free-Run				
				2	Dec				
				3	Hold Input				
				4	Hold Output				
				5	Lost Preset				
13[56]	0h1B0D	Hız komut kaybı	Lost Cmd Time	0.1-120(s)		1.0	O/A	O	O

54 Başlangıç değeri 0000 ise tuş takımı yandaki gibi görünür  .
55 Pr.09 0'dan yüksek bir değere ayarlandığında görünür.

Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

		karar zamanı						
14[56]	0h1B0E	Hız komut kaybı durumunda çalışma frekansı	Lost Preset F	Start frequency-Maximum frequency(Hz)	0.00	O/A	O	O
15[56]	0h1B0F	Analog giriş kaybı karar seviyesi	AI Lost Level	0 Half x1 1 Below x1	0:Half of x1	O/A	O	O
17	0h1B11	Aşırı yük alarm seçimi	OL Warn Select	0 No 1 Yes	0:No	O/A	O	O
18	0h1B12	Aşırı yük alarm seviyesi	OL Warn Level	30-180(%)	150	O/A	O	O
19	0h1B13	Aşırı yük alarm zamanı	OL Warn Time	0.0-30.0(s)	10.0	O/A	O	O
20	0h1B14	Aşırı yük arızası durumunda hareket	OL Trip Select	0 None 1 Free-Run 2 Dec	1:Free-Run	O/A	O	O
21	0h1B15	Aşırı yük arıza seviyesi	OL Trip Level	30-200(%)	180	O/A	O	O
22	0h1B16	Aşırı yük arıza zamanı	OL Trip Time	0.0-60.0(s)	60.0	O/A	O	O
25	0h1B19	Düşük yük alarm seçimi	UL Warn Sel	0 No 1 Yes	0:No	O/A	O	O
26	0h1B1A	Düşük yük alarm zamanı	UL Warn Time	0.0-600.0(s)	10.0	O/A	O	O
27	0h1B1B	Düşük yük arıza seçimi	UL Trip Sel	0 None 1 Free-Run 2 Dec	0:None	O/A	O	O
28	0h1B1C	Düşük yük arıza zamanı	UL Trip Time	0.0-600.0(s)	30.0	O/A	O	O
29	0h1B1D	Düşük yük alt sınır seviyesi	UL LF Level	10-30(%)	30	O/A	O	O
30	0h1B1E	Düşük yük üst sınır seviyesi	UL BF Level	30-100(%)	30	O/A	O	O
31	0h1B1F	Motor algılanmaması durumunda hareket	No Motor Trip	0 None 1 Free-Run	0:None	O/A	O	O
32	0h1B20	Motor algılanmaması durumunda akım seviyesi	No Motor Level	1-100(%)	5	O/A	O	O
33	0h1B21	Motor algılanmaması gecikmesi	No Motor Time	0.1-10.0(s)	3.0	O/A	O	O

56 Pr.12 0 (NONE)a ayarlanmazsa görünür.

müh endislik Sanayi Ticaret Limited Şirketi

40	0h1B28	Elektronik ısı arıza seçimi	ETH Trip Sel	0	None	0:None	O/A	O	O
				1	Free-Run				
				2	Dec				
41	0h1B29	Motor soğutucu fan tipi	Motor Cooling	0	Self-cool	0:Self-cool	O/A	O	O
				1	Forced-cool				
42	0h1B2A	Elektronik ısı 1 dk değeri	ETH 1min	120-200(%)		150	O/A	O	O
43	0h1B2B	Electronik ısı sürekli değeri	ETH Cont	50-150(%)		120	O/A	O	O
45	0h1B2D	BX hata modu	BX Mode	0	Free-Run	0	X/A	O	O
				1	Dec				
50	0h1B32	Durma önleme hareketi ve akı frenleme	Stall Prevent	bit	0000-1111	0000	X/A	O	O
				0001	Accelerating				
				0010	At constant speed				
				0100	At deceleration				
				1000	FluxBraking				
51	0h1B33	Durma frekansı 1	Stall Freq 1	Start frequency-Stall frequency2(Hz)		60.00	O/A	O	O
52	0h1B34	Durma seviyesi 1	Stall Level 1	30-250(%)		180	X/A	O	O
53	0h1B35	Durma frekansı2	Stall Freq 2	Stall frequency1-Stall frequency3(Hz)		60.00	O/A	O	O
54	0h1B36	Durma seviyesi2	Stall Level 2	30-250(%)		180	X/A	O	O
55	0h1B37	Durma frekansı3	Stall Freq 3	Stall frequency2-Stall frequency4(Hz)		60.00	O/A	O	O
56	0h1B38	Durma seviyesi3	Stall Level 3	30-250(%)		180	X/A	O	O
57	0h1B39	Durma frekansı4	Stall Freq 4	Stall frequency3-Maximum frequency(Hz)		60.00	O/A	O	O
58	0h1B3A	Durma seviyesi4	Stall Level 4	30-250(%)		180	X/A	O	O
59	0h1B3B	Akı frenleme kazancı	Flux Brake Kp	0 ~ 150[%]		0	O/A	O	O
60	0h1B3C	CAP tanı seviyesi	CAP. Diag Perc	10 ~ 100[%]		0	O/A	O	O
61[57]	0h1B3D	CAP tanı modu	CAP. Diag	0	None	0	X/A	O	
				1	Ref Diag				
				2	Pre Diag				
				3	Init Diag				

57Pr.60(CAP.DiagPrec) 0’ dan yüksek bir değere ayarlanırsa Pr.61-63 görünür.

mühendislik Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

62[57]	0h1B3E	CAP değişim seviyesi	CAP Exchange Level	50.0 ~ 95.0[%]	0	X/A	O	O
63[57]	0h1B3F	CAP tanı seviyesi	CAP Diag Level	0.0~100.0[%]	0.0	-/A	O	O
66	0h1B42	DB direnç uyarı seviyesi	DB Warn %ED	0-30(%)	0	O/A	O	O
73	0h1B22	Hız sapma hatası	Speed Dev Trip	0 No 1 Yes	0:No	O/A	O	O
74[58]	0h1B23	Hız sapma bandı	Speed Dev Band	1 ~ 20	5	O/A	O	O
75[58]	0h1B24	Hız sapma zamanı	Speed Dev Time	0 ~ 120	60	O/A	O	O
79	0h1B4F	Soğutucu fan arıza seçimi	FAN Trip Mode	0 Trip 1 Warning	1:Warning	O/A	O	O
80	0h1B50	Seçenek hatası durumunda hareket seçimi	Opt Trip Mode	0 None 1 Free-Run 2 Dec	1:Free-Run	O/A	O	O
81	0h1B51	Düşük gerilim hata karar gecikme zamanı	LVT Delay	0.0-60.0(s)	0.0	X/A	O	O
82	0h1B52	LV2 seçimi	LV2 Enable	0 No 1 Yes	0	X/A	O	O
86	0h1B56	Fan kullanımının birikmiş yüzdesi	Fan Time Perc	0.0~100.0[%]	0.0	-/A	O	O
87	0h1B57	Fan değişim uyarı seviyesi	Fan Exchange level	0.0~100.0[%]	90.0	O/A	O	O
88[59]	0h1B58	Fan reset zamanı	Fan Time Rst	0 No 1 Yes	0	X/A	O	O
89	0h1B59	CAP, FAN durumu	CAP, FAN State	Bit 00~10 00 - 01 CAP Warning 10 FAN Warning	0	-/A	O	O
90[59]	0h1B5A	Uyarı bilgisi	-	-	-	-/7	O	O
91[59]	0h1B5B	Hata geçmişi 1	-	-	-	-/7	O	O
92[59]	0h1B5C	Hata geçmişi 2	-	-	-	-/7	O	O
93[59]	0h1B5D	Hata geçmişi 3	-	-	-	-/7	O	O
94[59]	0h1B5E	Hata geçmişi 4	-	-	-	-/7	O	O
95[59]	0h1B5F	Hata geçmişi 5	-	-	-	-/7	O	O
96[59]	0h1B60	Hata geçmişi silme	-	0 No 1 Yes	0:No	-/7	O	O

58 Pr.73 1(YES)e ayarlanırsa görünür.

59 LCD tuş takımı kullanıldığında görüntülenmez.

mühendislik Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

1.112. Motor Fonksiyon Grubu (PAR→M2)

In.65-71 26 (2nd MOTOR)ya ayarlandığında 2. Motor fonksiyon grubu görüntülenir . Ilgili kod seçildiğinde aşağıda ki tabloda gri seçili yerler görüntülenir.

SL: sensörsüz vektör kontrol (dr.09)
*__O/X__: yazma etkin çalışma sırasında, **7/L/A**: Tuş takımı/LCD tuş takımı/Ortak

Code	Comm. Address	Name	LCD Display	Setting Range	Initial Value	Property*	V/F	SL
00	-	Atlama kodu	Jump Code	1-99	14	O/A	O	O
04	0h1C04	Hızlanma zamanı	M2-Acc Time	0.0-600.0(s)	20.0	O/A	O	O
05	0h1C05	Yavaşlama zamanı	M2-Dec Time	0.0-600.0(s)	30.0	O/A	O	O
06	0h1C06	Motor kapasitesi	M2-Capacity	0 0.2 kW 1 0.4 kW 2 0.75 kW 3 1.1 kW 4 1.5 kW 5 2.2 kW 6 3.0 kW 7 3.7 kW 8 4.0 kW 9 5.5 kW 10 7.5 kW 11 11.0 kW 12 15.0 kW 13 18.5 kW 14 22.0 kW 15 30.0 kW	-	X/A	O	O
07	0h1C07	Temel frekans	M2-Base Freq	30.00-400.00(Hz)	60.00	X/A	O	O
08	0h1C08	Kontrol modu	M2-Ctrl Mode	0 V/F 2 Slip Compen 4 IM Sensorless	0:V/F	X/A	O	O
10	0h1C0A	Motor kutup sayısı	M2-Pole Num	2-48	Dependent on motor settings	X/A	O	O
11	0h1C0B	Nominal kayma değeri	M2-Rated Slip	0-3000(rpm)		X/A	O	O
12	0h1C0C	Motor nominal akımı	M2-Rated Curr	1.0-1000.0(A)		X/A	O	O
13	0h1C0D	Motor yüksüz akımı	M2-Noload Curr	0.5-1000.0(A)		X/A	O	O
14	0h1C0E	Motor nominal gerilimi	M2-Rated Volt	170-480(V)		X/A	O	O
15	0h1C0F	Motor verimliliği	M2-Efficiency	70-100(%)		X/A	O	O
16	0h1C10	Yük atalet	M2-Inertia Rt	0-8		X/A	O	O

Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

		oranı						
17	-	Stator direnci	M2-Rs	Dependent on motor settings		X/A	O	O
18	-	Kaçak indüktans	M2-Lsigma			X/A	O	O
19	-	Statör indüktansı	M2-Ls			X/A	O	O
20[60]	-	Rotor zaman sabiti	M2-Tr	25-5000(ms)		X/A	O	O
25	0h1C19	V/F şablonu	M2-V/F Patt	0 Linear 1 Square 2 User V/F	0: Linear	X/A	O	O
26	0h1C1A	İleri tork artışı	M2-Fwd Boost	0.0-15.0(%)	2.0	X/A	O	O
27	0h1C1B	Geri tork artışı	M2-Rev Boost	0.0-15.0(%)		X/A	O	O
28	0h1C1C	Durma önleme seviyesi	M2-Stall Lev	30-150(%)	150	X/A	O	O
29	0h1C1D	Elektronik ısı 1 dakika değeri	M2-ETH 1min	100-200(%)	150	X/A	O	O
30	0h1C1E	Electronik ısı sürekli değeri	M2-ETH Cont	50-150(%)	100	X/A	O	O
40	0h1C28	Dönme sayısı hız kazancı	Load Spd Gain	0~6000.0[%]	100.0	O/A	O	O
41	0h1C29	Dönme sayısı hız ölçeği	Load Spd Scale	0 x 1 1 x 0.1 2 x 0.01 3 x 0.001 4 x 0.0001	0: x 1	O/A	O	O
42	0h1C2A	Dönme sayısı hız birimi	Load Spd Unit	0 Rpm 1 mpm	0: rpm	O/A	O	O

1.12 Kullanıcı Dizisi Grubu (US)

AP.02 1 (Yes)e ya da CM.95 2 (P2P Master)ye ayarlandığında bu grup görünür. Kullanıcı dizisi çalıştığı süre boyunca bu parameter değiştirilemez.

SL: sensörsüz vektör kontrol (dr.09)
*__O/X__: yazma etkin çalışma sırasında, **7/L/A**: Tuş takımı/LCD tuş takımı/Ortak

Code	Comm. Address	Name	LCD Display	Setting Range	Initial Value	Property*	V/F	SL
00	-	Atlama kodu	Jump Code	1-99	31	O/A	O	O
01	0h1D01	Kullanıcı dizisi çalışma komutu	User Seq Con	0 Stop 1 Run 2 Digital In Run	0:Stop	X/A	O	O
02	0h1D02	Kullanıcı dizisi çalışma döngü zamanı	US Loop Time	0 0.01s 1 0.02s 2 0.05s 3 0.1s 4 0.5s 5 1s	1:0.02s	X/A	O	O

60 M2.08 4 (IM Sensorless)e ayarlandıysa görünür.

11	0h1D0B	Çıkış adresi link1	Link UserOut1	0-0xFFFF	0	X/A	O	O
12	0h1D0C	Çıkış adresi link2	Link UserOut2	0-0xFFFF	0	X/A	O	O
13	0h1D0D	Çıkış adresi link3	Link UserOut3	0-0xFFFF	0	X/A	O	O
14	0h1D0E	Çıkış adresi link4	Link UserOut4	0-0xFFFF	0	X/A	O	O
15	0h1D0F	Çıkış adresi link5	Link UserOut5	0-0xFFFF	0	X/A	O	O
16	0h1D10	Çıkış adresi link6	Link UserOut6	0-0xFFFF	0	X/A	O	O
17	0h1D11	Çıkış adresi link7	Link UserOut7	0-0xFFFF	0	X/A	O	O
18	0h1D12	Çıkış adresi link8	Link UserOut8	0-0xFFFF	0	X/A	O	O
19	0h1D13	Çıkış adresi link9	Link UserOut9	0-0xFFFF	0	X/A	O	O
20	0h1D14	Çıkış adresi link10	Link UserOut10	0-0xFFFF	0	X/A	O	O
21	0h1D15	Çıkış adresi link11	Link UserOut11	0-0xFFFF	0	X/A	O	O
22	0h1D16	Çıkış adresi link12	Link UserOut12	0-0xFFFF	0	X/A	O	O
23	0h1D17	Çıkış adresi link13	Link UserOut13	0-0xFFFF	0	X/A	O	O
24	0h1D18	Çıkış adresi link14	Link UserOut14	0-0xFFFF	0	X/A	O	O
25	0h1D19	Çıkış adresi link15	Link UserOut15	0-0xFFFF	0	X/A	O	O
26	0h1D1A	Çıkış adresi link16	Link UserOut16	0-0xFFFF	0	X/A	O	O
27	0h1D1B	Çıkış adresi link17	Link UserOut17	0-0xFFFF	0	X/A	O	O
28	0h1D1C	Çıkış adresi link18	Link UserOut18	0-0xFFFF	0	X/A	O	O
31	0h1D1F	Giriş sabiti ayarı 1	Void Para1	-9999-9999	0	X/A	O	O
32	0h1D20	Giriş sabiti ayarı2	Void Para2	-9999-9999	0	X/A	O	O
33	0h1D21	Giriş sabiti ayarı3	Void Para3	-9999-9999	0	X/A	O	O
34	0h1D22	Giriş sabiti ayarı4	Void Para4	-9999-9999	0	X/A	O	O
35	0h1D23	Giriş sabiti ayarı5	Void Para5	-9999-9999	0	X/A	O	O
36	0h1D24	Giriş sabiti ayarı6	Void Para6	-9999-9999	0	X/A	O	O
37	0h1D25	Giriş sabiti ayarı7	Void Para7	-9999-9999	0	X/A	O	O
38	0h1D26	Giriş sabiti ayarı8	Void Para8	-9999-9999	0	X/A	O	O
39	0h1D27	Giriş sabiti ayarı9	Void Para9	-9999-9999	0	X/A	O	O
40	0h1D28	Giriş sabiti ayarı10	Void Para10	-9999-9999	0	X/A	O	O
41	0h1D29	Giriş sabiti ayarı11	Void Para11	-9999-9999	0	X/A	O	O
42	0h1D2A	Giriş sabiti ayarı12	Void Para12	-9999-9999	0	X/A	O	O
43	0h1D2B	Giriş sabiti ayarı13	Void Para13	-9999-9999	0	X/A	O	O
44	0h1D2C	Giriş sabiti ayarı14	Void Para14	-9999-9999	0	X/A	O	O
45	0h1D2D	Giriş sabiti ayarı15	Void Para15	-9999-9999	0	X/A	O	O
46	0h1D2E	Giriş sabiti ayarı16	Void Para16	-9999-9999	0	X/A	O	O
47	0h1D2F	Giriş sabiti ayarı17	Void Para17	-9999-9999	0	X/A	O	O
48	0h1D30	Giriş sabiti ayarı18	Void Para18	-9999-9999	0	X/A	O	O
49	0h1D31	Giriş sabiti ayarı19	Void Para19	-9999-9999	0	X/A	O	O
50	0h1D32	Giriş sabiti ayarı20	Void Para20	-9999-9999	0	X/A	O	O
51	0h1D33	Giriş sabiti ayarı21	Void Para21	-9999-9999	0	X/A	O	O
52	0h1D34	Giriş sabiti ayarı22	Void Para22	-9999-9999	0	X/A	O	O
53	0h1D35	Giriş sabiti ayarı23	Void Para23	-9999-9999	0	X/A	O	O

54	0h1D36	Giriş sabiti ayarı24	Void Para24	-9999-9999	0	X/A	O	O
55	0h1D37	Giriş sabiti ayarı25	Void Para25	-9999-9999	0	X/A	O	O
56	0h1D38	Giriş sabiti ayarı26	Void Para26	-9999-9999	0	X/A	O	O
57	0h1D39	Giriş sabiti ayarı27	Void Para27	-9999-9999	0	X/A	O	O
58	0h1D3A	Giriş sabiti ayarı28	Void Para28	-9999-9999	0	X/A	O	O
59	0h1D3B	Giriş sabiti ayarı29	Void Para29	-9999-9999	0	X/A	O	O
60	0h1D3C	Giriş sabiti ayarı30	Void Para30	-9999-9999	0	X/A	O	O
80	0h1D50S	Analog giriş 1	P2P In V1	0-12,000		-/A	O	O
81	0h1D51	Analog giriş 2	P2P In I2	-12,000-12,000		-/A	O	O
82	0h1D52	Dijital giriş	P2P In DI	0-0x7F		-/A	O	O
85	0h1D55	Analog çıkış	P2P OutAO1	0-10,000	0	X/A	O	O
88	0h1D58	Dijital çıkış	P2P OutDO	0-0x03	0	X/A	O	O

1.13 Kullanıcı Dizisi Fonksiyon Grubu(UF)

AP.02 1 (Yes)e ya da CM.95 2 (P2P Master)ye ayarlandığında bu grup görünür. Kullanıcı dizisi çalıştığı süre boyunca bu parameter değiştirilemez.

SL: sensörsüz vektör kontrol (dr.09)
*__O/X__: yazma etkin çalışma sırasında, **7/L/A**: Tuş takımı/LCD tuş takımı/Ortak

Code	Comm. Address	Name	LCD Display	Setting Range		Initial Value	Property *	V/F	SL
00	-	Atlama kodu	Jump Code	1-99		41	O/A	O	O
01	0h1E01	Kullanıcı fonksiyonu 1	User Func1	0	NOP	0:NOP	X/A	O	O
				1	ADD				
				2	SUB				
				3	ADDSUB				
				4	MIN				
				5	MAX				
				6	ABS				
				7	NEGATE				
				8	MPYDIV				
				9	REMAINDER				
				10	COMPARE-GT				
				11	COMPARE-GEQ				
				12	COMPARE-EQUAL				
				13	COMPARE-NEQUAL				
				14	TIMER				
				15	LIMIT				
				16	AND				
				17	OR				
				18	XOR				

müşteri dislik Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

				19	ANDOR				
				20	SWITCH				
				21	BITTEST				
				22	BITSET				
				23	BITCLEAR				
				24	LOWPASSFILTER				
				25	PI_CONTORL				
				26	PI_PROCESS				
				27	UPCOUNT				
				28	DOWNCOUNT				
02	0h1E02	Kullanıcı fonksiyonu girişi1-A	User Input1-A	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
03	0h1E03	Kullanıcı fonksiyonu girişi1-B	User Input1-B	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
04	0h1E04	Kullanıcı fonksiyonu girişi1-C	User Input1-C	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
05	0h1E05	Kullanıcı fonksiyon çıkışı 1	User Output1	-32767-32767		0	-/A	O	O
06	0h1E06	Kullanıcı fonksiyonu 2	User Func2	0	NOP	0:NOP	X/A	O	O
				1	ADD				
				2	SUB				
				3	ADDSUB				
				4	MIN				
				5	MAX				
				6	ABS				
				7	NEGATE				
				8	MPYDIV				
				9	REMAINDER				
				10	COMPARE-GT				
				11	COMPARE-GEQ				
				12	COMPARE-EQUAL				
				13	COMPARE-NEQUAL				
				14	TIMER				
				15	LIMIT				
				16	AND				
				17	OR				
				18	XOR				
				19	ANDOR				
				20	SWITCH				
				21	BITTEST				
				22	BITSET				
				23	BITCLEAR				

mühendislik
Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

				24	LOWPASSFILTER				
				25	PI_CONTORL				
				26	PI_PROCESS				
				27	UPCOUNT				
				28	DOWNCOUNT				
07	0h1E07	Kullanıcı fonksiyon girişi 2-A	User Input2-A	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
08	0h1E08	Kullanıcı fonksiyon girişi 2-B	User Input2-B	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
09	0h1E09	Kullanıcı fonksiyon girişi 2-C	User Input2-C	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
10	0h1E0A	Kullanıcı fonksiyon çıkışı 2	User Output2	-32767-32767		0	-/A	O	O
11	0h1E0B	Kullanıcı fonksiyonu 3	User Func3	0	NOP	0:NOP	X/A	O	O
				1	ADD				
				2	SUB				
				3	ADDSUB				
				4	MIN				
				5	MAX				
				6	ABS				
				7	NEGATE				
				8	MPYDIV				
				9	REMAINDER				
				10	COMPARE-GT				
				11	COMPARE-GEQ				
				12	COMPARE-EQUAL				
				13	COMPARE-NEQUAL				
				14	TIMER				
				15	LIMIT				
				16	AND				
				17	OR				
				18	XOR				
				19	ANDOR				
				20	SWITCH				
				21	BITTEST				
				22	BITSET				
				23	BITCLEAR				
				24	LOWPASSFILTER				
				25	PI_CONTORL				
				26	PI_PROCESS				
				27	UPCOUNT				
				28	DOWNCOUNT				

Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

12	0h1E0C	Kullanıcı fonksiyon girişi 3-A	User Input3-A	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
13	0h1E0D	Kullanıcı fonksiyon girişi 3-B	User Input3-B	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
14	0h1E0E	Kullanıcı fonksiyon girişi 3-C	User Input3-C	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
15	0h1E0F	Kullanıcı fonksiyon çıkışı 3	User Output3	-32767-32767		0	-/A	O	O
16	0h1E10	Kullanıcı fonksiyonu 4	User Func4	0	NOP	0:NOP	X/A	O	O
				1	ADD				
				2	SUB				
				3	ADDSUB				
				4	MIN				
				5	MAX				
				6	ABS				
				7	NEGATE				
				8	MPYDIV				
				9	REMAINDER				
				10	COMPARE-GT				
				11	COMPARE-GEQ				
				12	COMPARE-EQUAL				
				13	COMPARE-NEQUAL				
				14	TIMER				
				15	LIMIT				
				16	AND				
				17	OR				
				18	XOR				
				19	ANDOR				
				20	SWITCH				
				21	BITTEST				
				22	BITSET				
				23	BITCLEAR				
				24	LOWPASSFILTER				
				25	PI_CONTORL				
				26	PI_PROCESS				
				27	UPCOUNT				
				28	DOWNCOUNT				
17	0h1E11	Kullanıcı fonksiyon girişi 4-A	User Input4-A	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
18	0h1E12	Kullanıcı fonksiyon girişi 4-B	User Input4-B	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
19	0h1E13	Kullanıcı fonksiyon girişi	User Input4-C	0-0xFFFF		0	X/A	O	O

mühendislik Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

		4-C							
20	0h1E14	Kullanıcı fonksiyon çıkışı4	User Output4	-32767-32767		0	-/A	O	O
21	0h1E15	Kullanıcı fonksiyonu5	User Func5	0	NOP	0:NOP	X/A	O	O
				1	ADD				
				2	SUB				
				3	ADDSUB				
				4	MIN				
				5	MAX				
				6	ABS				
				7	NEGATE				
				8	MPYDIV				
				9	REMAINDER				
				10	COMPARE-GT				
				11	COMPARE-GEQ				
				12	COMPARE-EQUAL				
				13	COMPARE-NEQUAL				
				14	TIMER				
				15	LIMIT				
				16	AND				
				17	OR				
				18	XOR				
				19	ANDOR				
				20	SWITCH				
				21	BITTEST				
				22	BITSET				
				23	BITCLEAR				
				24	LOWPASSFILTER				
				25	PI_CONTORL				
				26	PI_PROCESS				
				27	UPCOUNT				
				28	DOWNCOUNT				
22	0h1E16	Kullanıcı fonksiyon girişi 5-A	User Input5-A	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
23	0h1E17	Kullanıcı fonksiyon girişi 5-B	User Input5-B	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
24	0h1E18	Kullanıcı fonksiyon girişi 5-C	User Input5-C	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
25	0h1E19	Kullanıcı fonksiyon çıkışı5	User Output5	-32767-32767		0	-/A	O	O
26	0h1E1A	Kullanıcı fonksiyonu6	User Func6	0	NOP	0:NOP	X/A	O	O
				1	ADD				
				2	SUB				
				3	ADDSUB				

Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

				4	MIN				
				5	MAX				
				6	ABS				
				7	NEGATE				
				8	MPYDIV				
				9	REMAINDER				
				10	COMPARE-GT				
				11	COMPARE-GEQ				
				12	COMPARE-EQUAL				
				13	COMPARE-NEQUAL				
				14	TIMER				
				15	LIMIT				
				16	AND				
				17	OR				
				18	XOR				
				19	ANDOR				
				20	SWITCH				
				21	BITTEST				
				22	BITSET				
				23	BITCLEAR				
				24	LOWPASSFILTER				
				25	PI_CONTORL				
				26	PI_PROCESS				
				27	UPCOUNT				
				28	DOWNCOUNT				
27	0h1E1B	Kullanıcı fonksiyon girişi 6-A	User Input6-A	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
28	0h1E1C	Kullanıcı fonksiyon girişi 6-B	User Input6-B	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
29	0h1E1D	Kullanıcı fonksiyon girişi 6-C	User Input6-C	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
30	0h1E1E	Kullanıcı fonksiyon çıkışı6	User Output6	-32767-32767		0	-/A	O	O
31	0h1E1F	Kullanıcı fonksiyonu7	User Func7	0	NOP	0:NOP	X/A	O	O
				1	ADD				
				2	SUB				
				3	ADDSUB				
				4	MIN				
				5	MAX				
				6	ABS				
				7	NEGATE				
				8	MPYDIV				

Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

				9	REMAINDER				
				10	COMPARE-GT				
				11	COMPARE-GEQ				
				12	COMPARE-EQUAL				
				13	COMPARE-				
				14	TIMER				
				15	LIMIT				
				16	AND				
				17	OR				
				18	XOR				
				19	ANDOR				
				20	SWITCH				
				21	BITTEST				
				22	BITSET				
				23	BITCLEAR				
				24	LOWPASSFILTER				
				25	PI_CONTORL				
				26	PI_PROCESS				
				27	UPCOUNT				
				28	DOWNCOUNT				
32	0h1E20	Kullanıcı fonksiyon girişi 7-A	User Input7-A	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
33	0h1E21	Kullanıcı fonksiyon girişi 7-B	User Input7-B	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
34	0h1E22	Kullanıcı fonksiyon girişi 7-C	User Input7-C	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
35	0h1E23	Kullanıcı fonksiyon çıkışı7	User Output7	-32767-32767		0	-/A	O	O
36	0h1E24	Kullanıcı fonksiyonu8	User Func8	0	NOP	0:NOP	X/A	O	O
				1	ADD				
				2	SUB				
				3	ADDSUB				
				4	MIN				
				5	MAX				
				6	ABS				
				7	NEGATE				
				8	MPYDIV				
				9	REMAINDER				
				10	COMPARE-GT				
				11	COMPARE-GEQ				
				12	COMPARE-EQUAL				
				13	COMPARE-NEQUAL				

mühendislik
Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

				14	TIMER				
				15	LIMIT				
				16	AND				
				17	OR				
				18	XOR				
				19	ANDOR				
				20	SWITCH				
				21	BITTEST				
				22	BITSET				
				23	BITCLEAR				
				24	LOWPASSFILTER				
				25	PI_CONTORL				
				26	PI_PROCESS				
				27	UPCOUNT				
				28	DOWNCOUNT				
37	0h1E25	Kullanıcı fonksiyon girişi 8-A	User Input8-A	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
38	0h1E26	Kullanıcı fonksiyon girişi 8-B	User Input8-B	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
39	0h1E27	Kullanıcı fonksiyon girişi 8-C	User Input8-C	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
40	0h1E28	Kullanıcı fonksiyon çıkışı8	User Output8	-32767-32767		0	-/A	O	O
41	0h1E29	Kullanıcı fonksiyonu9	User Func9	0	NOP	0:NOP	X/A	O	O
				1	ADD				
				2	SUB				
				3	ADDSUB				
				4	MIN				
				5	MAX				
				6	ABS				
				7	NEGATE				
				8	MPYDIV				
				9	REMAINDER				
				10	COMPARE-GT				
				11	COMPARE-GEQ				
				12	COMPARE-EQUAL				
				13	COMPARE-NEQUAL				
				14	TIMER				
				15	LIMIT				
				16	AND				
				17	OR				
				18	XOR				

mühendislik Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

				19	ANDOR				
				20	SWITCH				
				21	BITTEST				
				22	BITSET				
				23	BITCLEAR				
				24	LOWPASSFILTER				
				25	PI_CONTORL				
				26	PI_PROCESS				
				27	UPCOUNT				
				28	DOWNCOUNT				
42	0h1E2A	Kullanıcı fonksiyon girişi 9-A	User Input9-A	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
43	0h1E2B	Kullanıcı fonksiyon girişi 9-B	User Input9-B	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
44	0h1E2C	Kullanıcı fonksiyon girişi 9-C	User Input9-C	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
45	0h1E2D	Kullanıcı fonksiyon çıkışı9	User Output9	-32767-32767		0	-/A	O	O
46	0h1E2E	Kullanıcı fonksiyonu10	User Func10	0	NOP	0:NOP	X/A	O	O
				1	ADD				
				2	SUB				
				3	ADDSUB				
				4	MIN				
				5	MAX				
				6	ABS				
				7	NEGATE				
				8	MPYDIV				
				9	REMAINDER				
				10	COMPARE-GT				
				11	COMPARE-GEQ				
				12	COMPARE-EQUAL				
				13	COMPARE-NEQUAL				
				14	TIMER				
				15	LIMIT				
				16	AND				
				17	OR				
				18	XOR				
				19	ANDOR				
				20	SWITCH				
				21	BITTEST				
				22	BITSET				
				23	BITCLEAR				

mühendislik
Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

				24	LOWPASSFILTER				
				25	PI_CONTORL				
				26	PI_PROCESS				
				27	UPCOUNT				
				28	DOWNCOUNT				
47	0h1E2F	Kullanıcı fonksiyon girişi 10-A	User Input10-A	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
48	0h1E30	Kullanıcı fonksiyon girişi 10-B	User Input10-B	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
49	0h1E31	Kullanıcı fonksiyon girişi 10-C	User Input10-C	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
50	0h1E32	Kullanıcı fonksiyon çıkışı10	User Output10	-32767-32767		0	-/A	O	O
51	0h1E33	Kullanıcı fonksiyonu11	User Func11	0	NOP	0:NOP	X/A	O	O
				1	ADD				
				2	SUB				
				3	ADDSUB				
				4	MIN				
				5	MAX				
				6	ABS				
				7	NEGATE				
				8	MPYDIV				
				9	REMAINDER				
				10	COMPARE-GT				
				11	COMPARE-GEQ				
				12	COMPARE-EQUAL				
				13	COMPARE-NEQUAL				
				14	TIMER				
				15	LIMIT				
				16	AND				
				17	OR				
				18	XOR				
				19	ANDOR				
				20	SWITCH				
				21	BITTEST				
				22	BITSET				
				23	BITCLEAR				
				24	LOWPASSFILTER				
				25	PI_CONTORL				
				26	PI_PROCESS				
				27	UPCOUNT				

Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

				28	DOWNCOUNT				
52	0h1E34	Kullanıcı fonksiyon girişi 11-A	User Input11-A	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
53	0h1E35	Kullanıcı fonksiyon girişi 11-B	User Input11-B	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
54	0h1E36	Kullanıcı fonksiyon girişi 11-C	User Input11-C	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
55	0h1E37	Kullanıcı fonksiyon çıkışı11	User Output11	-32767-32767		0	-/A	O	O
56	0h1E38	Kullanıcı fonksiyonu12	User Func12	0	NOP	0:NOP	X/A	O	O
				1	ADD				
				2	SUB				
				3	ADDSUB				
				4	MIN				
				5	MAX				
				6	ABS				
				7	NEGATE				
				8	MPYDIV				
				9	REMAINDER				
				10	COMPARE-GT				
				11	COMPARE-GEQ				
				12	COMPARE-EQUAL				
				13	COMPARE-NEQUAL				
				14	TIMER				
				15	LIMIT				
				16	AND				
				17	OR				
				18	XOR				
				19	ANDOR				
				20	SWITCH				
				21	BITTEST				
				22	BITSET				
				23	BITCLEAR				
				24	LOWPASSFILTER				
				25	PI_CONTORL				
				26	PI_PROCESS				
				27	UPCOUNT				
				28	DOWNCOUNT				
57	0h1E39	Kullanıcı fonksiyon girişi 12-A	User Input12-A	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
58	0h1E3A	Kullanıcı fonksiyon girişi	User Input12-B	0-0xFFFF		0	X/A	O	O

Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

		12-B						
59	0h1E3B	Kullanıcı fonksiyon girişi 12-C	User Input12-C	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
60	0h1E3C	Kullanıcı fonksiyon çıkışı12	User Output12	-32767-32767		0	-/A	O	O
61	0h1E3D	Kullanıcı fonksiyonu13	User Func13	0	NOP	0:NOP	X/A	O	O
				1	ADD				
				2	SUB				
				3	ADDSUB				
				4	MIN				
				5	MAX				
				6	ABS				
				7	NEGATE				
				8	MPYDIV				
				9	REMAINDER				
				10	COMPARE-GT				
				11	COMPARE-GEQ				
				12	COMPARE-EQUAL				
				13	COMPARE-NEQUAL				
				14	TIMER				
				15	LIMIT				
				16	AND				
				17	OR				
				18	XOR				
				19	ANDOR				
				20	SWITCH				
				21	BITTEST				
				22	BITSET				
				23	BITCLEAR				
				24	LOWPASSFILTER				
				25	PI_CONTORL				
				26	PI_PROCESS				
				27	UPCOUNT				
				28	DOWNCOUNT				
62	0h1E3E	Kullanıcı fonksiyon girişi 13-A	User Input13-A	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
63	0h1E3F	Kullanıcı fonksiyon girişi 13-B	User Input13-B	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
64	0h1E40	Kullanıcı fonksiyon girişi 13-C	User Input13-C	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
65	0h1E41	Kullanıcı fonksiyon	User Output13	-32767-32767		0	-/A	O	O

Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

		çıkışı13							
66	0h1E42	Kullanıcı fonksiyonu14	User Func14	0	NOP	0:NOP	X/A	O	O
				1	ADD				
				2	SUB				
				3	ADDSUB				
				4	MIN				
				5	MAX				
				6	ABS				
				7	NEGATE				
				8	MPYDIV				
				9	REMAINDER				
				10	COMPARE-GT				
				11	COMPARE-GEQ				
				12	COMPARE-EQUAL				
				13	COMPARE-NEQUAL				
				14	TIMER				
				15	LIMIT				
				16	AND				
				17	OR				
				18	XOR				
				19	ANDOR				
				20	SWITCH				
				21	BITTEST				
				22	BITSET				
				23	BITCLEAR				
				24	LOWPASSFILTER				
				25	PI_CONTORL				
				26	PI_PROCESS				
				27	UPCOUNT				
				28	DOWNCOUNT				
67	0h1E43	Kullanıcı fonksiyon girişi 14-A	User Input14-A	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
68	0h1E44	Kullanıcı fonksiyon girişi 14-B	User Input14-B	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
69	0h1E45	Kullanıcı fonksiyon girişi14 -C	User Input14-C	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
70	0h1E46	Kullanıcı fonksiyon çıkışı14	User Output14	-32767-32767		0	-/A	O	O
71	0h1E47	Kullanıcı fonksiyonu15	User Func15	0	NOP	0:NOP	X/A	O	O
				1	ADD				
				2	SUB				
				3	ADDSUB				

Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

				4	MIN				
				5	MAX				
				6	ABS				
				7	NEGATE				
				8	MPYDIV				
				9	REMAINDER				
				10	COMPARE-GT				
				11	COMPARE-GEQ				
				12	COMPARE-EQUAL				
				13	COMPARE-NEQUAL				
				14	TIMER				
				15	LIMIT				
				16	AND				
				17	OR				
				18	XOR				
				19	ANDOR				
				20	SWITCH				
				21	BITTEST				
				22	BITSET				
				23	BITCLEAR				
				24	LOWPASSFILTER				
				25	PI_CONTORL				
				26	PI_PROCESS				
				27	UPCOUNT				
				28	DOWNCOUNT				
72	0h1E48	Kullanıcı fonksiyon girişi 15-A	User Input15-A	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
73	0h1E49	Kullanıcı fonksiyon girişi 15-B	User Input15-B	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
74	0h1E4A	Kullanıcı fonksiyon girişi 15-C	User Input15-C	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
75	0h1E4B	Kullanıcı fonksiyon çıkışı15	User Output15	-32767-32767		0	-/A	O	O
76	0h1E4C	Kullanıcı fonksiyonu 16	User Func16	0	NOP	0:NOP	X/A	O	O
				1	ADD				
				2	SUB				
				3	ADDSUB				
				4	MIN				
				5	MAX				
				6	ABS				
				7	NEGATE				
				8	MPYDIV				

Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

				9	REMAINDER				
				10	COMPARE-GT				
				11	COMPARE-GEQ				
				12	COMPARE-EQUAL				
				13	COMPARE-NEQUAL				
				14	TIMER				
				15	LIMIT				
				16	AND				
				17	OR				
				18	XOR				
				19	ANDOR				
				20	SWITCH				
				21	BITTEST				
				22	BITSET				
				23	BITCLEAR				
				24	LOWPASSFILTER				
				25	PI_CONTORL				
				26	PI_PROCESS				
				27	UPCOUNT				
				28	DOWNCOUNT				
77	0h1E4D	Kullanıcı fonksiyon girişi 16-A	User Input16-A	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
78	0h1E4E	Kullanıcı fonksiyon girişi 16-B	User Input16-B	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
79	0h1E4F	Kullanıcı fonksiyon girişi 16-C	User Input16-C	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
80	0h1E50	Kullanıcı fonksiyon çıkışı16	User Output16	-32767-32767		0	-/A	O	O
81	0h1E51	Kullanıcı fonksiyonu17	User Func17	0	NOP	0:NOP	X/A	O	O
				1	ADD				
				2	SUB				
				3	ADDSUB				
				4	MIN				
				5	MAX				
				6	ABS				
				7	NEGATE				
				8	MPYDIV				
				9	REMAINDER				
				10	COMPARE-GT				
				11	COMPARE-GEQ				
				12	COMPARE-EQUAL				
				13	COMPARE-				

mühendislik
Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

					NEQUAL				
				14	TIMER				
				15	LIMIT				
				16	AND				
				17	OR				
				18	XOR				
				19	ANDOR				
				20	SWITCH				
				21	BITTEST				
				22	BITSET				
				23	BITCLEAR				
				24	LOWPASSFILTER				
				25	PI_CONTORL				
				26	PI_PROCESS				
				27	UPCOUNT				
				28	DOWNCOUNT				
82	0h1E52	Kullanıcı fonksiyon girişi 17-A	User Input17-A	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
83	0h1E53	Kullanıcı fonksiyon girişi 17-B	User Input17-B	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
84	0h1E54	Kullanıcı fonksiyon girişi 17-C	User Input17-C	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
85	0h1E55	Kullanıcı fonksiyon çıkışı17	User Output17	-32767-32767		0	-/A	O	O
86	0h1E56	Kullanıcı fonksiyonu18	User Func18	0	NOP	0:NOP	X/A	O	O
				1	ADD				
				2	SUB				
				3	ADDSUB				
				4	MIN				
				5	MAX				
				6	ABS				
				7	NEGATE				
				8	MPYDIV				
				9	REMAINDER				
				10	COMPARE-GT				
				11	COMPARE-GEQ				
				12	COMPARE-EQUAL				
				13	COMPARE-NEQUAL				
				14	TIMER				
				15	LIMIT				
				16	AND				
				17	OR				

mühendislik
Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

				18	XOR				
				19	ANDOR				
				20	SWITCH				
				21	BITTEST				
				22	BITSET				
				23	BITCLEAR				
				24	LOWPASSFILTER				
				25	PI_CONTORL				
				26	PI_PROCESS				
				27	UPCOUNT				
				28	DOWNCOUNT				
87	0h1E57	Kullanıcı fonksiyon girişi 18-A	User Input18-A	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
88	0h1E58	Kullanıcı fonksiyon girişi 18-B	User Input18-B	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
89	0h1E59	Kullanıcı fonksiyon girişi 18-C	User Input18-C	0-0xFFFF		0	X/A	O	O
90	0h1E5A	Kullanıcı fonksiyon çıkışı 18	User Output18	-32767-32767		0	-/A	O	O

abk mühendislik Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

1.14 LCD Tuş Takımı Grupları

1.14.1 Hata Modu (TRP Son-x)

Code	Name	LCD Display	Setting Range	Initial Value
00	Arıza tip göstergesi	Trip Name(x)	-	-
01	Arıza durumunda çalışma frekansı	Output Freq	-	-
02	Arıza durumunda çıkış akımı	Output Current	-	-
03	Arıza durumunda hızlanma/yavaşlama durumu	Inverter State	-	-
04	DC section state	DCLink Voltage	-	-
05	NTC sıcaklığı	Temperature	-	-
06	Giriş terminal durumu	DI Status	-	0000 0000
07	Çıkış terminal durumu	DO Status	-	000
08	Güç açıldıktan sonraki hata zamanı	Trip On Time	-	0/00/00 00:00
09 10	Çalışma başladıktan sonraki hata zamanı	Trip Run Time	-	0/00/00 00:00
10	Hata geçmişinin silinmesi	Trip Delete?	0 No 1 Yes	

1.14.2 Yapılandırma Modu (CNF)

Code	Name	LCD Display	Setting Range	Initial Value
00	Atlama kodu	Jump Code	1-99	42
01	Tuş takımı dil seçimi	Language Sel	0 : English	0 : English
02	LCD contrast ayarı	LCD Contrast	-	-
03	Çoklu tuş takımı ID	Multi KPD ID	3-99	3
10	Invertör S/W versiyonu	Inv S/W Ver	-	-
11	LCD tuş takımı S/W versiyonu	Keypad S/W Ver	-	-
12	LCD tuş takımı başlık	KPD Title Ver	-	-
20	Durum penceresi gözlem maddesi	Anytime Para	0 Frequency	0: Frequency

mühendislik
Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

21	Ekran modu gözlem maddesi 1	Monitor Line-1	1	Speed	0: Frequency
22	Ekran modu gözlem maddesi2	Monitor Line-2	2	Output Current	2:Output Current
23	Ekran modu gözlem maddesi3	Monitor Line-3	3	Output Voltage	3:Output Voltage
			4	Output Power	
			5	WHour Counter	
			6	DCLink	
			7	DI State	
			8	DO State	
			9	V1 Monitor(V)	
			1	V1 Monitor(%)	
			1	V2 Monitor(V)	
			1	V2 Monitor(%)	
			1	I2 Monitor(mA)	
			1	I2 Monitor(%)	
			1	PID Output	
			1	PID Ref Value	
			1	PID Fdb Value	
			2	Torque	
			2	Torque Limit	
			2	Speed Limit	
			2	Load Speed	
24	Monitor modu başlatma	Mon Mode Init	0	No	0:No
			1	Yes	
30	Seçenek yuvası 1 tipi ekran	Option-1 Type	0	None	0:None
31	Seçenek yuvası 2 tipi ekran	Option-2 Type	6	Ethernet	0:None
32	Seçenek yuvası 3 tipi ekran	Option-3 Type	9	CANopen	0:None
40	Parametre başlatma	Parameter Init	0	No	
			1	All Grp	
			2	DRV Grp	
			3	BAS Grp	
			4	ADV Grp	
			5	CON Grp	
			6	IN Grp	
			7	OUT Grp	
			8	COM Grp	
			9	APP Grp	
			1	APO Grp[61]	
			1	PRT Grp	
			13	M2 Grp	
41	Ekran değiştirme parametresi	Changed Para	0	View All	0:View All
			1	View Changed	

61 Sadece ilave I/O(Opsiyon)'ları destekler.

mühendislik Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi

42	Çoklu anahtar öğesi	Multi Key Sel	0	None	0:None
			1	JOG Key	
			2	Local/Remote	
			3	UserGrp SelKey	
			4	Multi KPD	
43	Makro fonksiyon öğesi	Macro Select	0	None	0:None
44	Hata geçmişi silme	Erase All Trip	0	No	0:No
			1	Yes	
45	Kullanıcı kayıt kodu silme	UserGrp AllDel	0	No	0:No
			1	Yes	
46	Okuma parametreleri	Parameter Read	0	No	0:No
			1	Yes	
47	Yazma parametreleri	Parameter Write	0	No	0: No
			1	Yes	
48	Kayıt parametreleri	Parameter Save	0	No	0:No
			1	Yes	
50	Gizli parameter modu	View Lock Set	0-9999		Un-locked
51	Gizli parameter modu için şifre	View Lock Pw	0-9999		Password
52	Kilitli parameter düzelnleme	Key Lock Set	0-9999		Un-locked
53	Kilitli parameter düzelnleme için şifre	Key Lock Pw	0-9999		Password
60	Ek başlık güncelleme	Add Title Up	0	No	0:No
			1	Yes	
61	Basit parameter ayarı	Easy Start On	0	No	1:Yes
			1	Yes	
62	Güç tüketimi başlatma	WHCount Reset	0	No	0:No
			1	Yes	
70	Birikmiş invertör hareket zamanı	On-time	Year/month/day hour:minute		-
71	Birikmiş invertör çalışmazamanı	Run-time	Year/month/day hour:minute		-
72	Birikmiş invertör hareket zamanını başlatma	Time Reset	0	No	0:No
			1	Yes	
74	Birikmiş soğutucu fan çalışma zamanı	Fan Time	Year/month/day hour:minute		-
75	Birikmiş invertör hareket zamanı yenilemesi	Fan Time Rst	0	No	0:No
			1	Yes	

Sanayi ve Ticaret Limited Şirketi